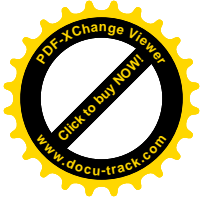
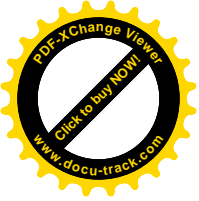
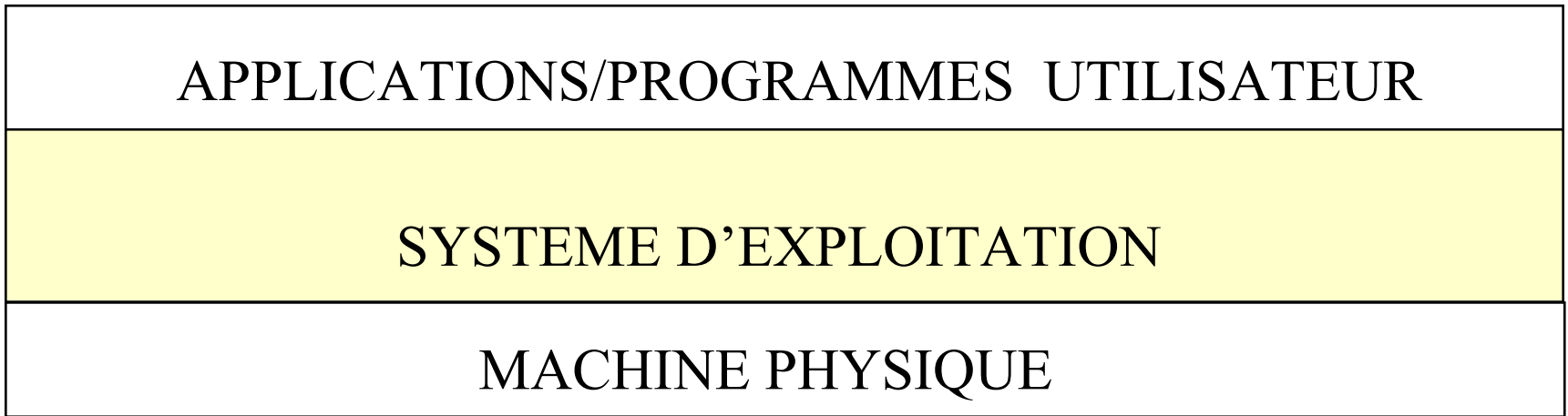


Introduction aux systèmes d'exploitation



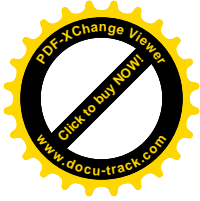
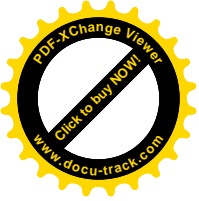
DEFINITION D'UN SYSTEME D'EXPLOITATION



Ensemble de programmes qui réalisent l'interface entre le matériel de l'ordinateur et les utilisateurs. Il a deux objectifs principaux :

- construction au dessus du matériel d'une machine virtuelle plus facile d'emploi et plus conviviale
- prise en charge de la gestion de plus en plus complexe des ressources et partage de celle-ci

Comme son nom le suggère, le SE a en charge l'exploitation de la machine pour en faciliter l'accès, le partage et pour l'optimiser



FONCTIONS D'UN SYSTEME D'EXPLOITATION

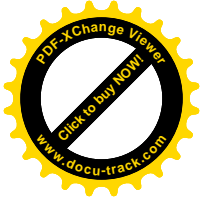
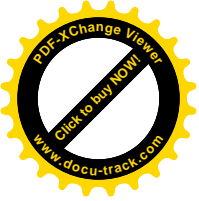
Applications

| | | | |
|------------------|------------------|-------------------------|------------|
| Editeur de texte | Tableur | Programmes Utilisateurs | |
| Bases de données | Navigateur | | |
| Compilateur | Editeur de liens | Chargeur | Assembleur |
| | | Debogueur | |

SE

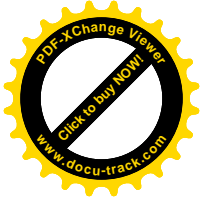
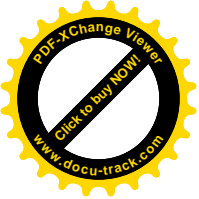
| Appels systèmes | | Commandes | |
|-----------------------------|--------------------------|--|--|
| Gestion de la concurrence | Gestion de la protection | Gestion des objets externes (fichiers) | |
| Gestion du processeur | Gestion de la mémoire | Gestion des E/S | |
| Mécanisme des interruptions | | | |

MACHINE PHYSIQUE



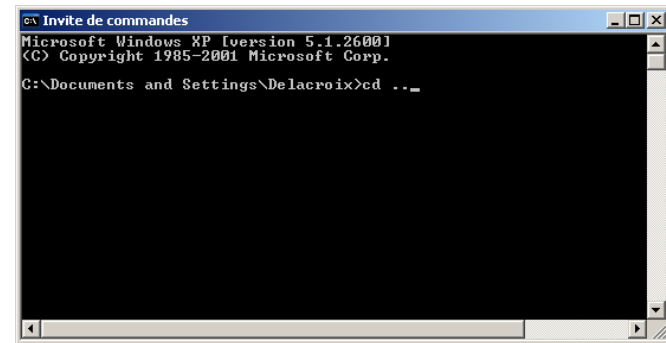
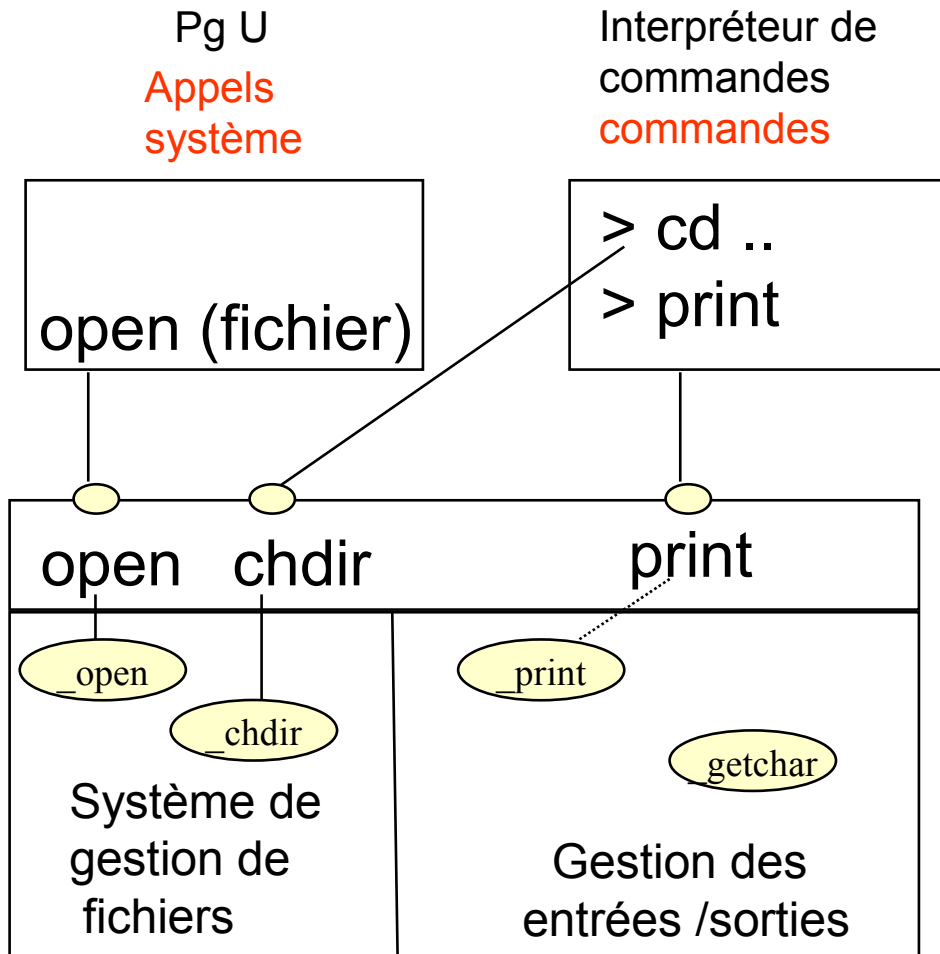
Notions de base

- Modes d'exécutions
- Interruptions logicielles et matérielles
- Chargement du système



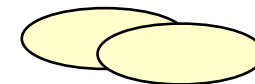
Appels système et commandes

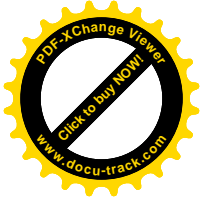
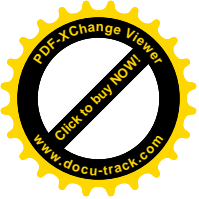
- Les fonctionnalités du système d'exploitation sont accessibles par le biais des **commandes** ou des **appels système**



Interface d'appel

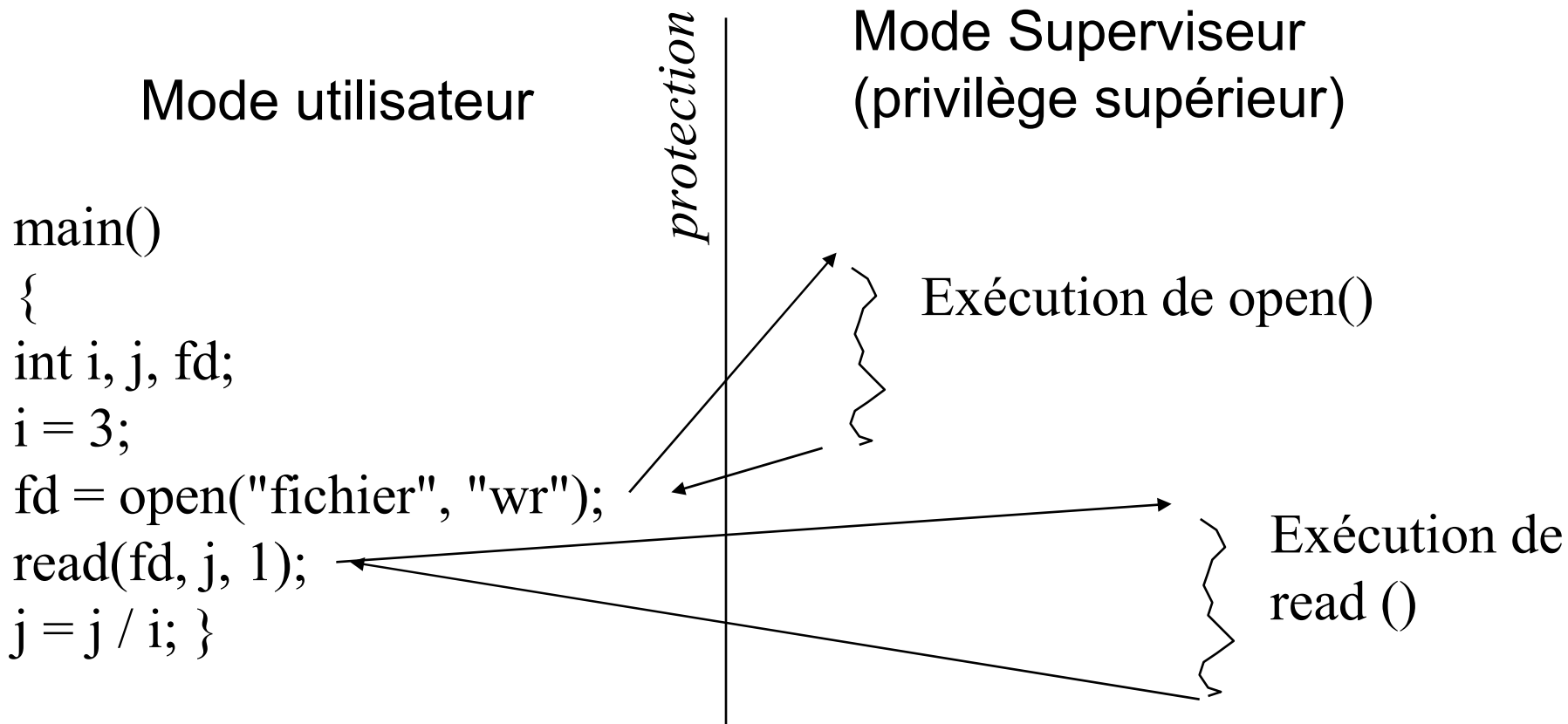
SE : ensemble de fonctions

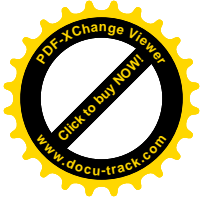
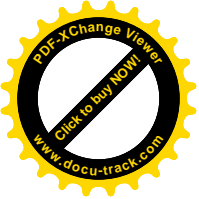




Modes d'exécutions

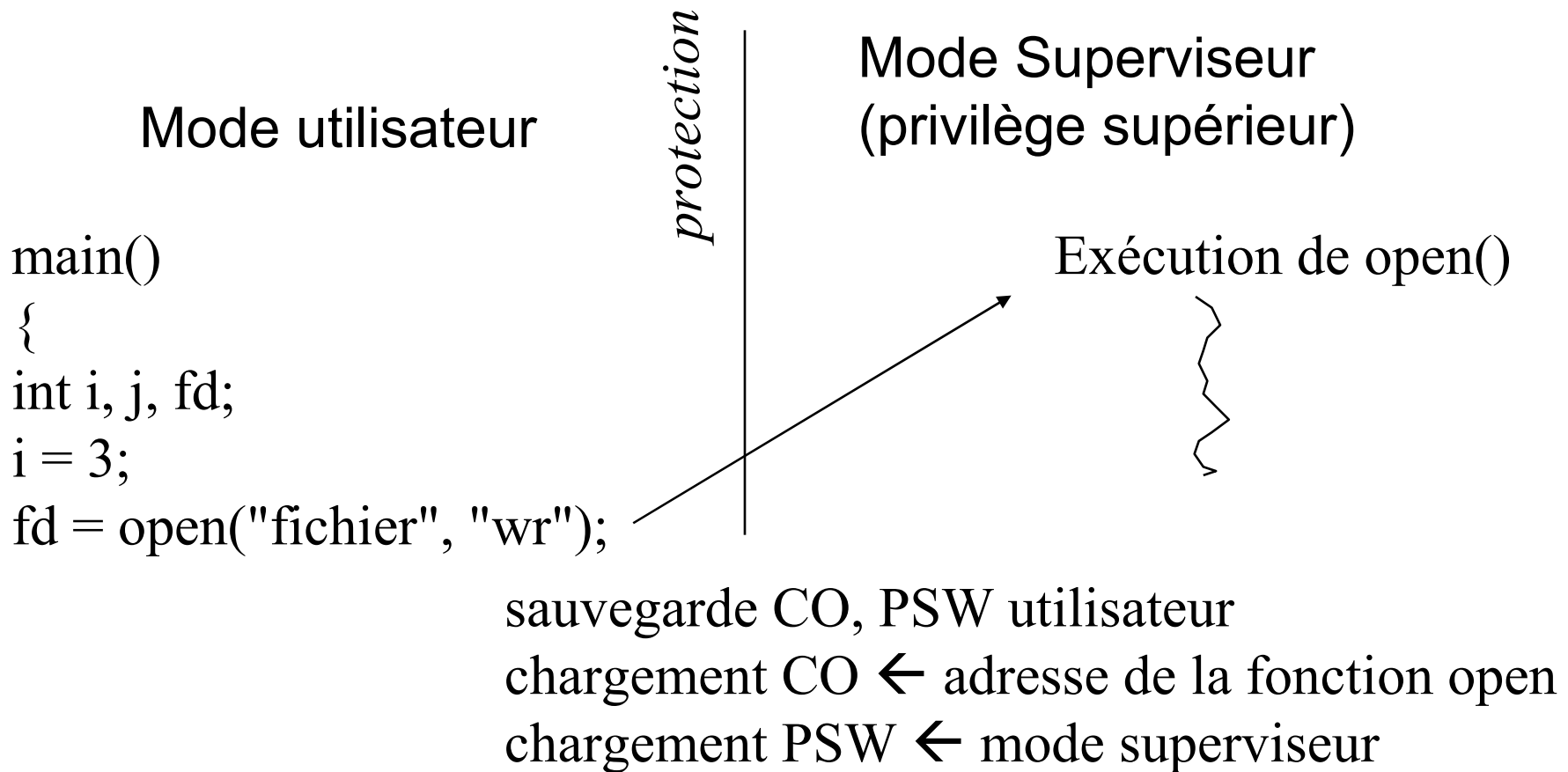
- Lors de l'appel a une fonction du système, le programme utilisateur passe d'un **mode d'exécution dit utilisateur** à un **mode d'exécution dit superviseur**.

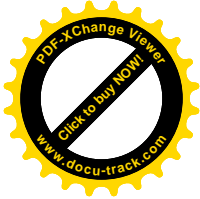
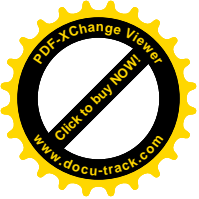




Modes d'exécutions

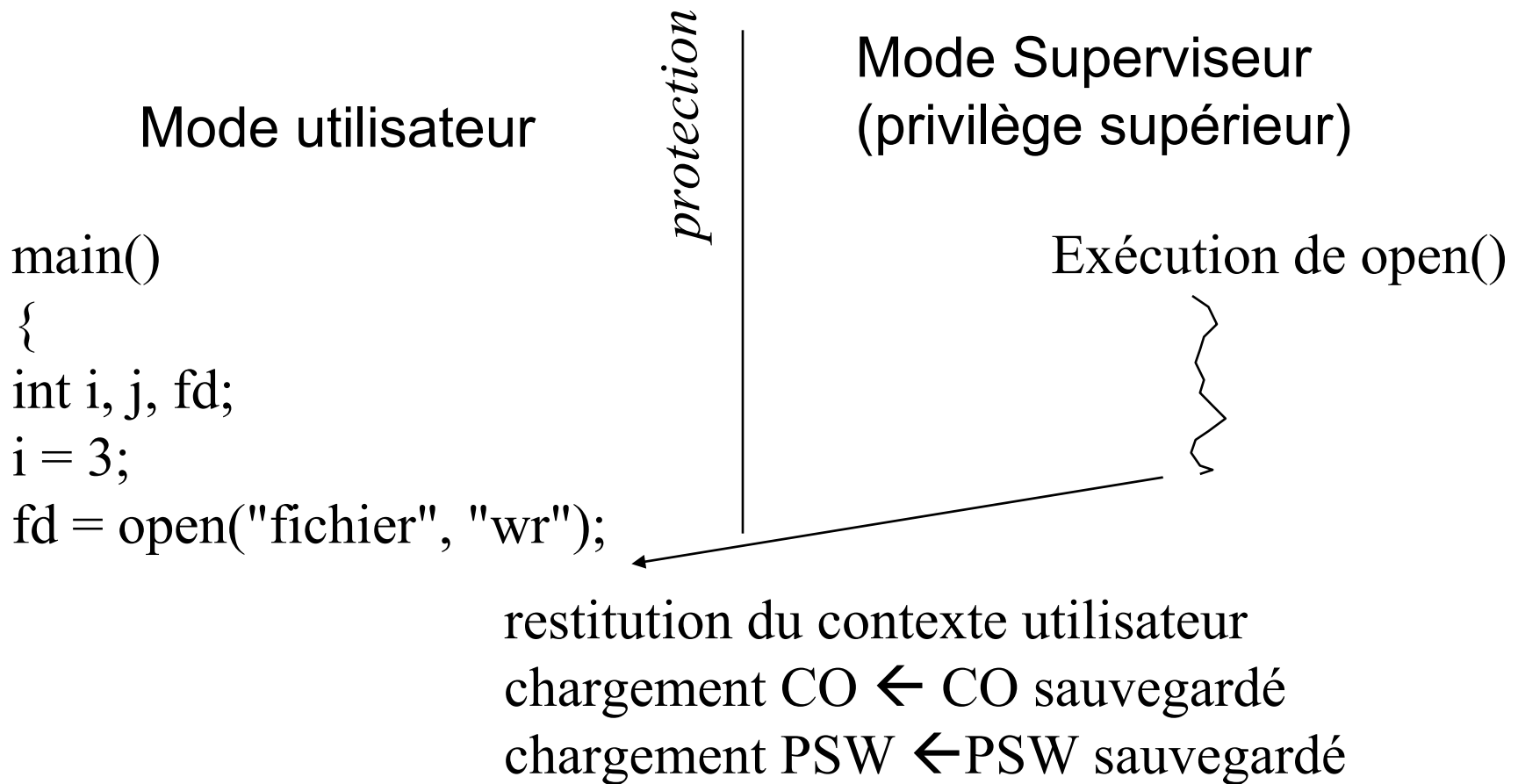
- Le passage du mode utilisateur au mode superviseur s'accompagne d'opérations de **commutation de contexte : sauvegarde de contexte utilisateur**

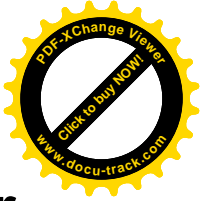
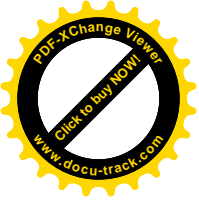




Modes d'exécutions

- Le passage du mode superviseur au mode utilisateur s'accompagne d'opérations de **commutation de contexte : restitution de contexte utilisateur**





Passage en mode superviseur d'un programme utilisateur

Mode utilisateur

Mode Superviseur

```
main()
{
int i, j, fd;
i = 0;
fd = open("fichier", "wr");
read(fd, j, 1);
j = j / i; }
```

protection

Exécution de open()
APPELS SYSTEME

TRAPPE
erreur irrécouvrable
arrêt du programme

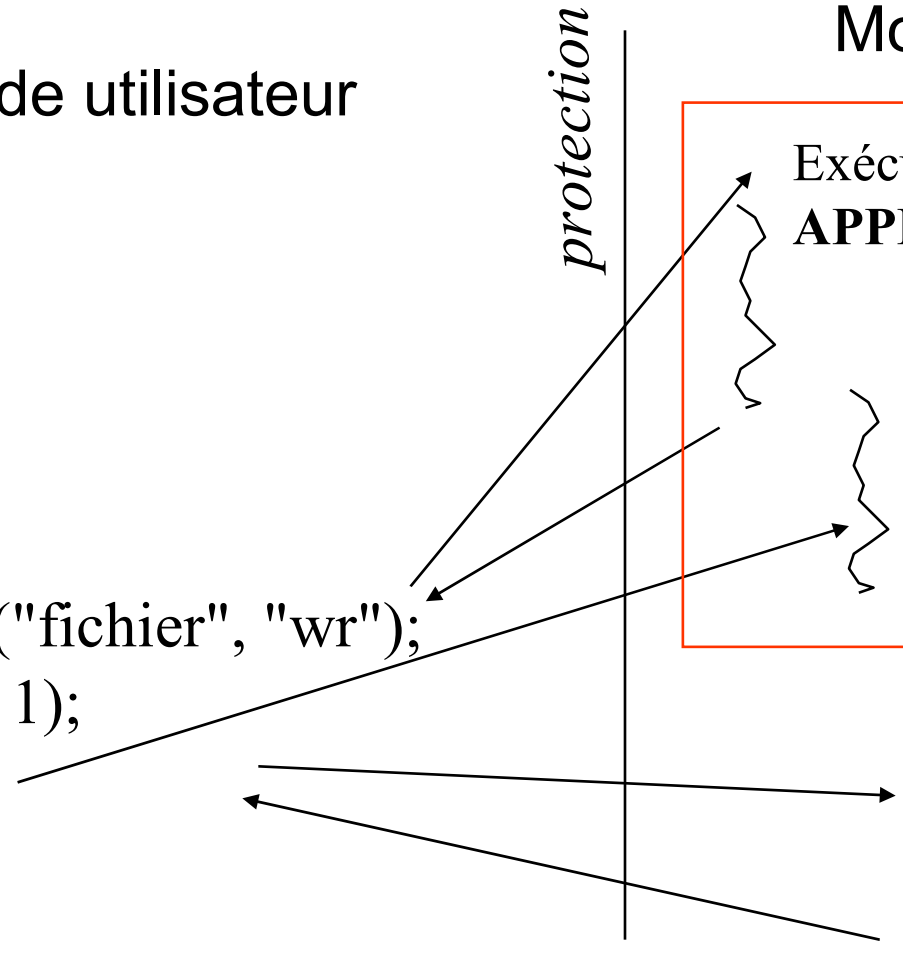
Interruptions logicielles

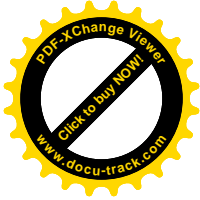
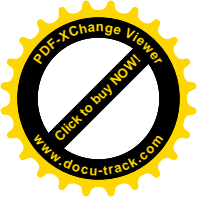
IRQ
Exécution du
traitant d'irq Horloge

Interruptions matérielles

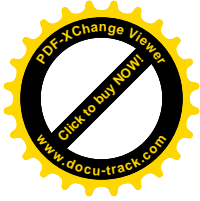
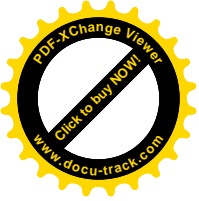
IT HORLOGE

MATERIEL

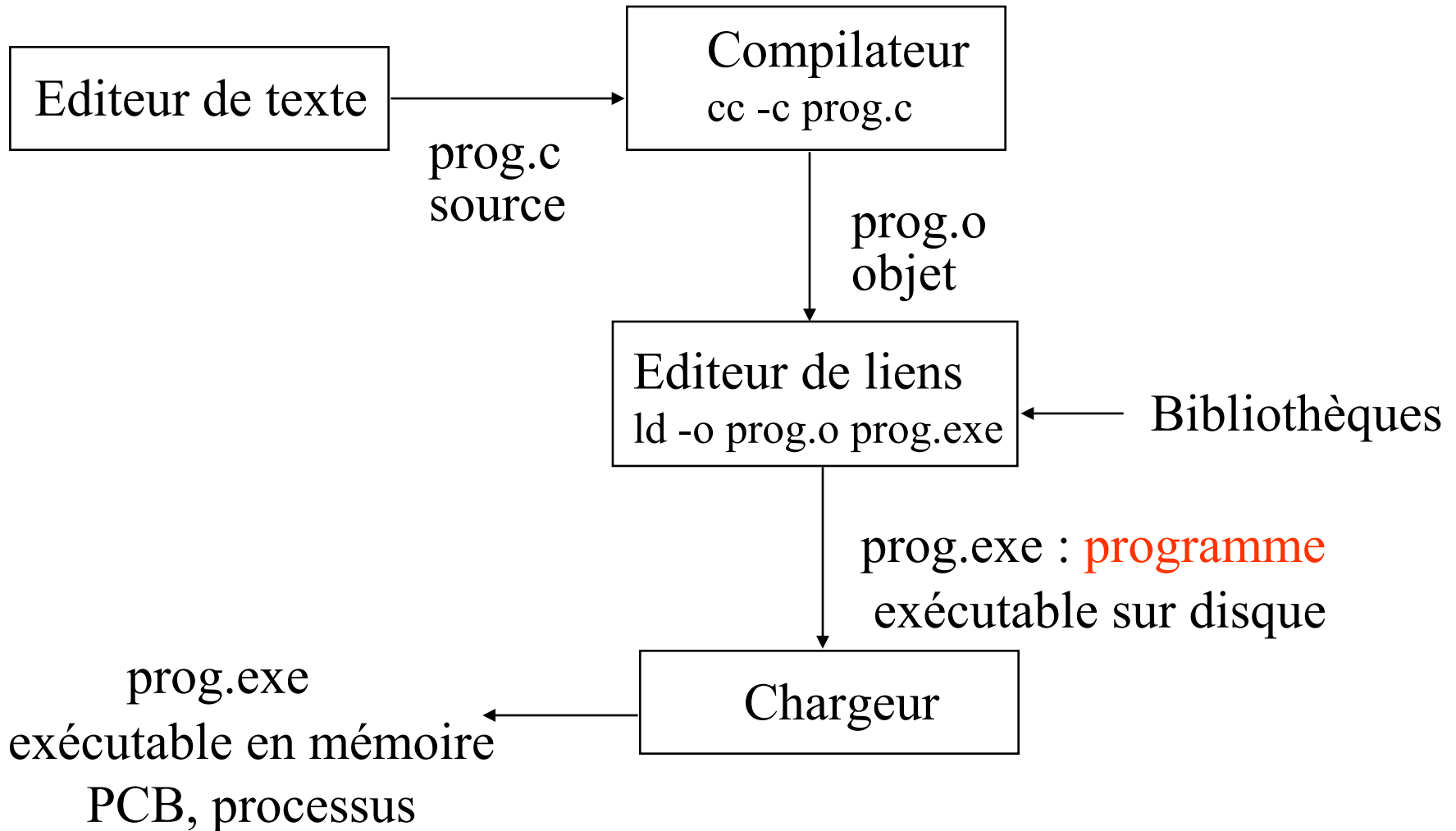


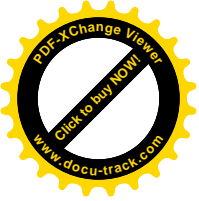


Processus Ordonnancement

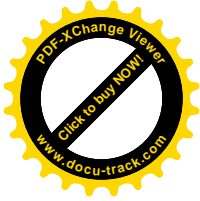


Du programme au processus



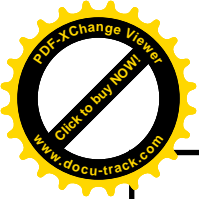


Notion de processus

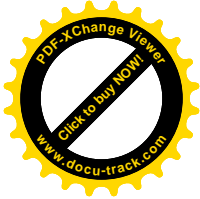


- Définitions

- Un processus est un programme en cours d'exécution auquel est associé un environnement processeur (CO, PSW, RSP, registres généraux) et un environnement mémoire appelés contexte du processus.
- Un processus est l'instance dynamique d'un programme et incarne le fil d'exécution de celui-ci dans un espace d'adressage protégé (objets propres : ensemble des instructions et données accessibles)

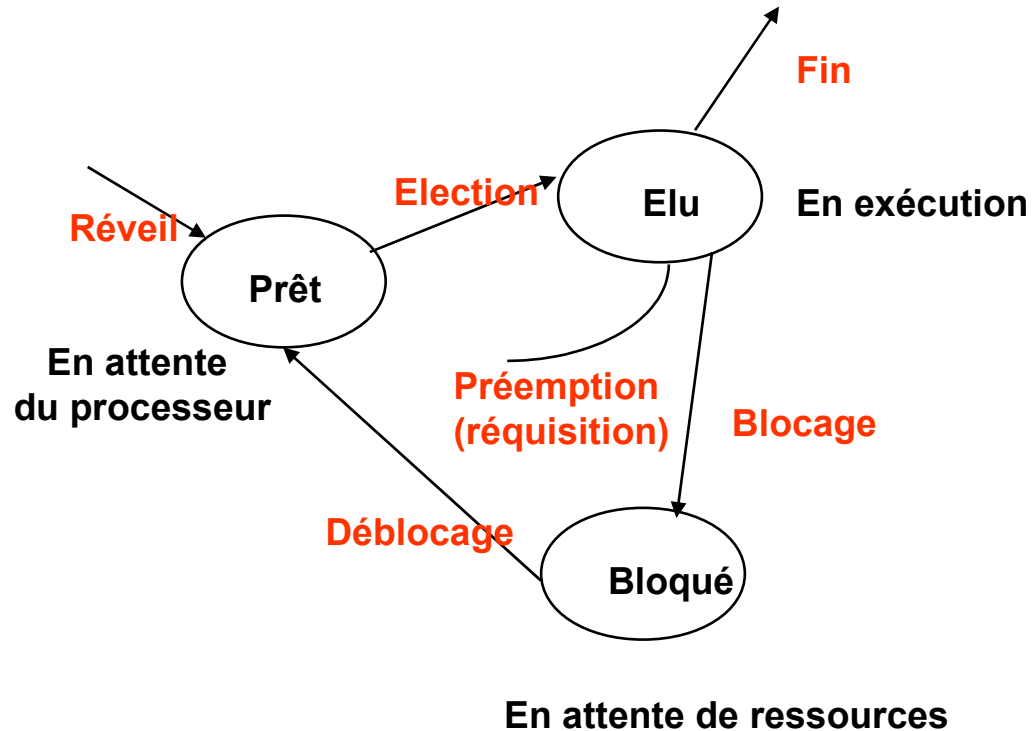


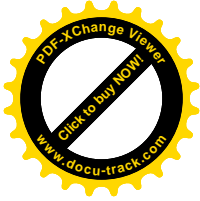
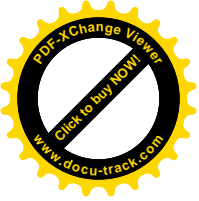
bloc de contrôle de processus PCB



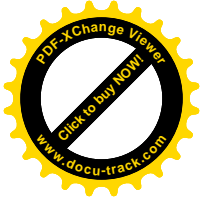
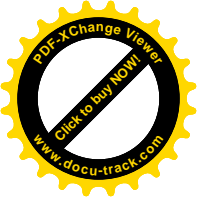
| |
|--|
| identificateur processus |
| état du processus |
| compteur instructions |
| contexte pour reprise (registres et pointeurs, piles,..) |
| pointeurs sur file d'attente et priorité(ordonnancement) |
| informations mémoire (limites et tables pages/segments) |
| informations de comptabilisation et sur les E/S, périphériques alloués, fichiers ouverts,.. |

Bloc de contrôle de processus ou PCB





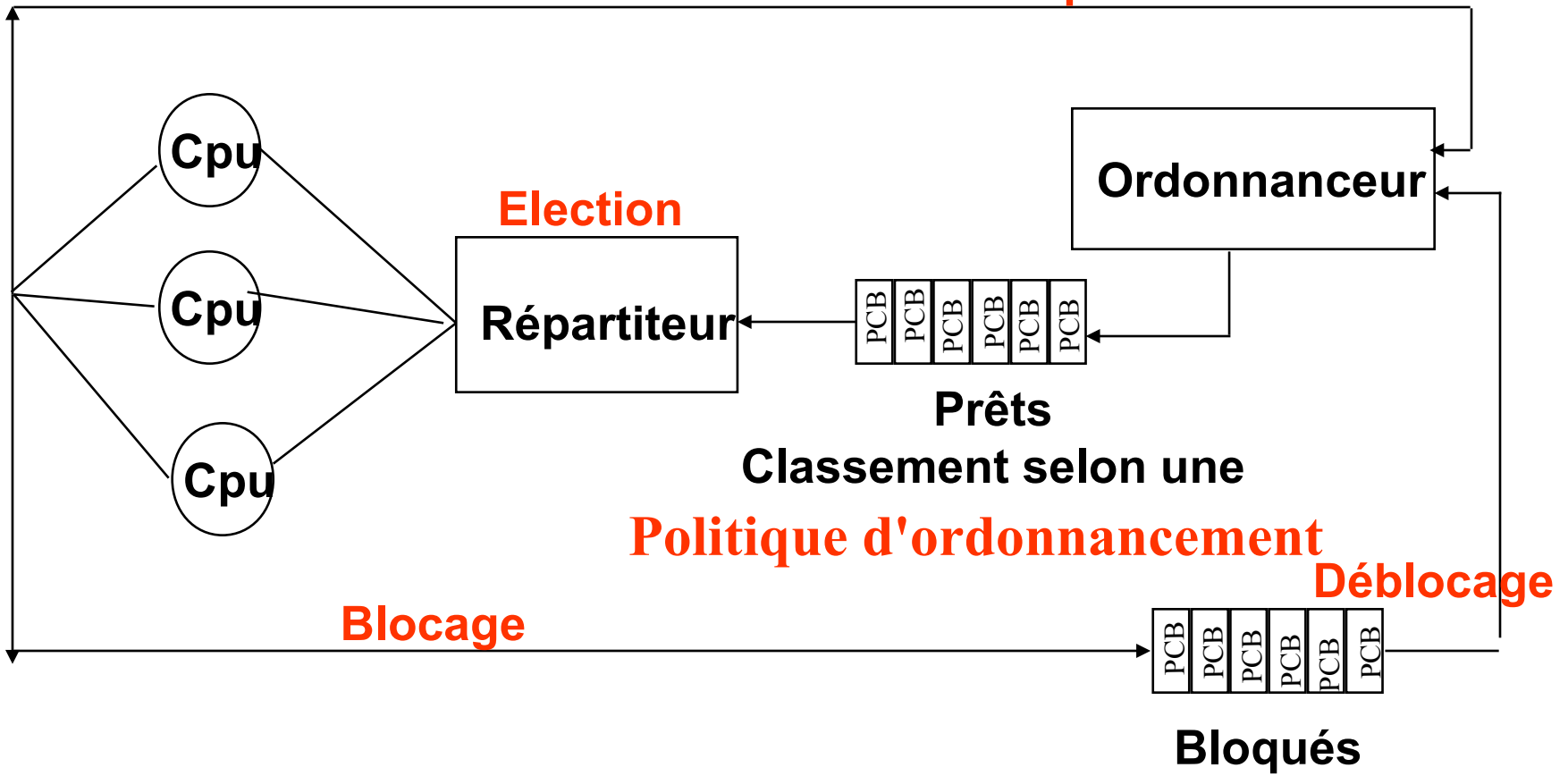
Ordonnancement dans un système multiprocessus

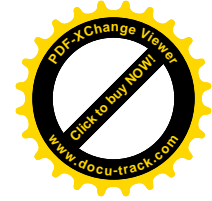
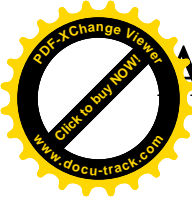


Systeme multiprocessus

Ordonnanceur et repartiteur

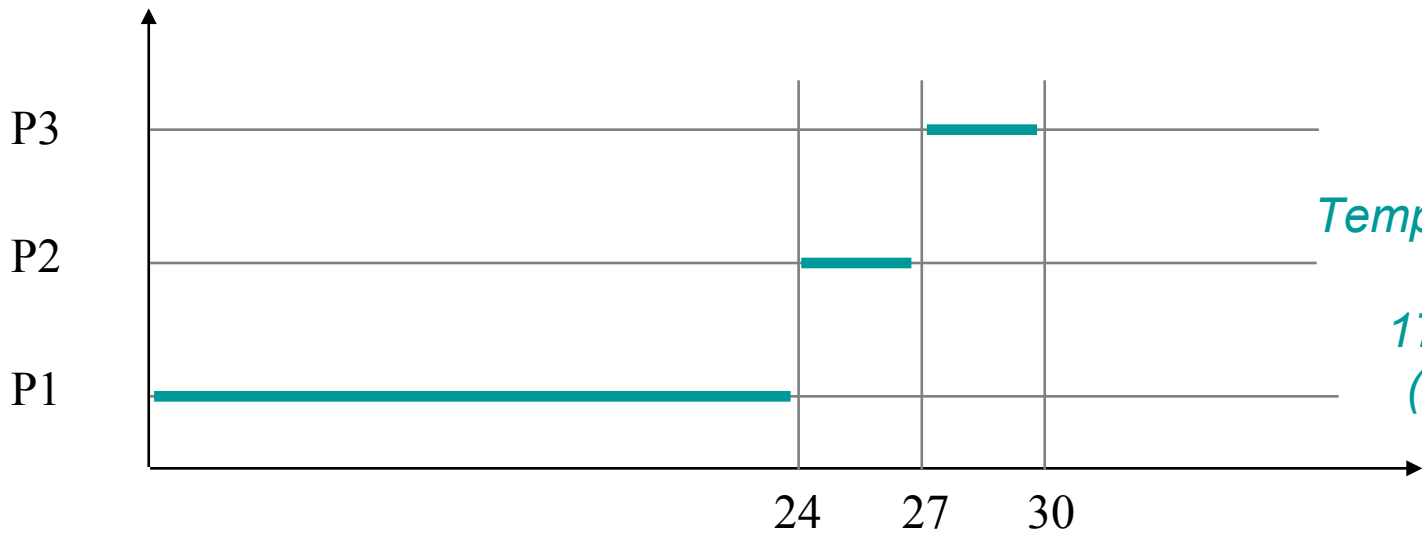
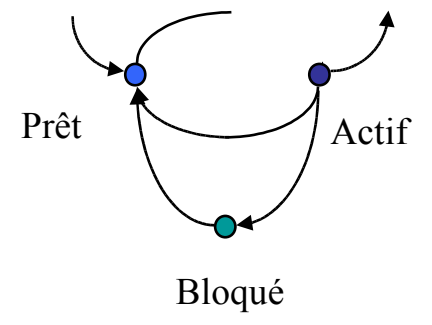
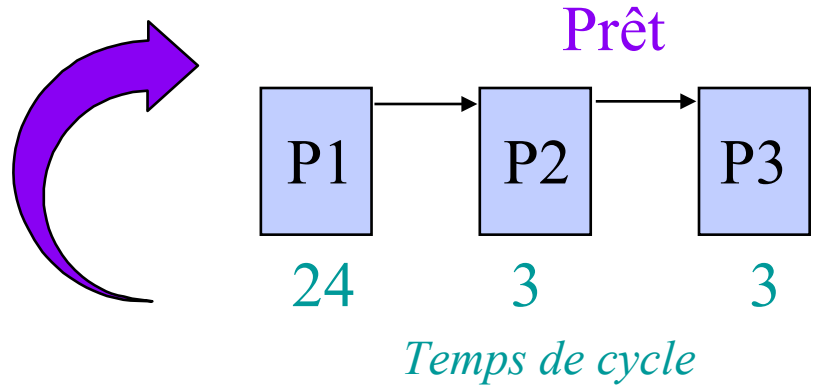
Préemption





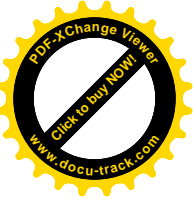
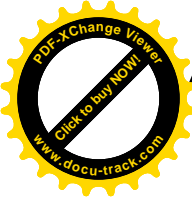
Algorithme : Premier Arrivé Premier Servi

- FIFO, sans réquisition

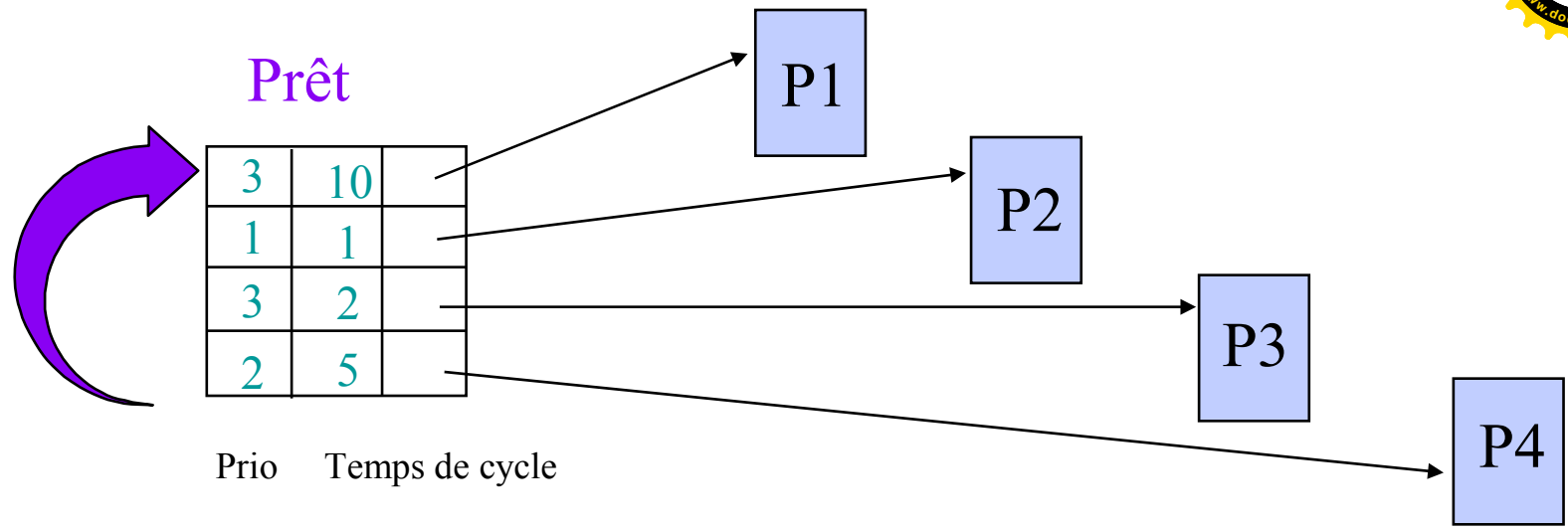


Temps moyen d'attente

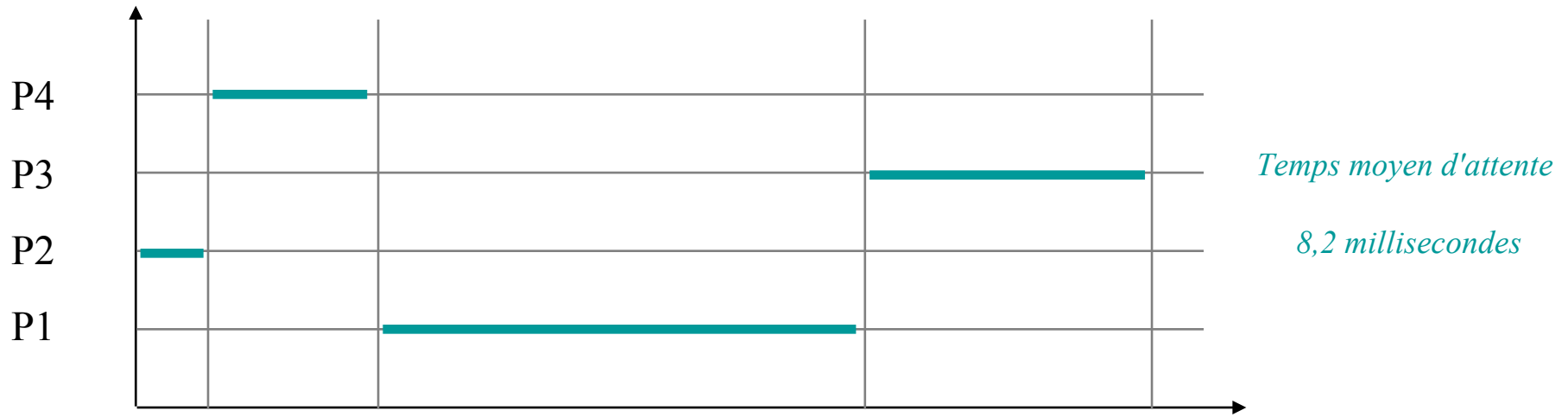
17 millisecondes
 $(0 + 24 + 27)/3$



Algorithme : avec priorités



↳ Priorité : le plus petite valeur correspond à la plus forte priorité



Politiques d'ordonnancement par priorité

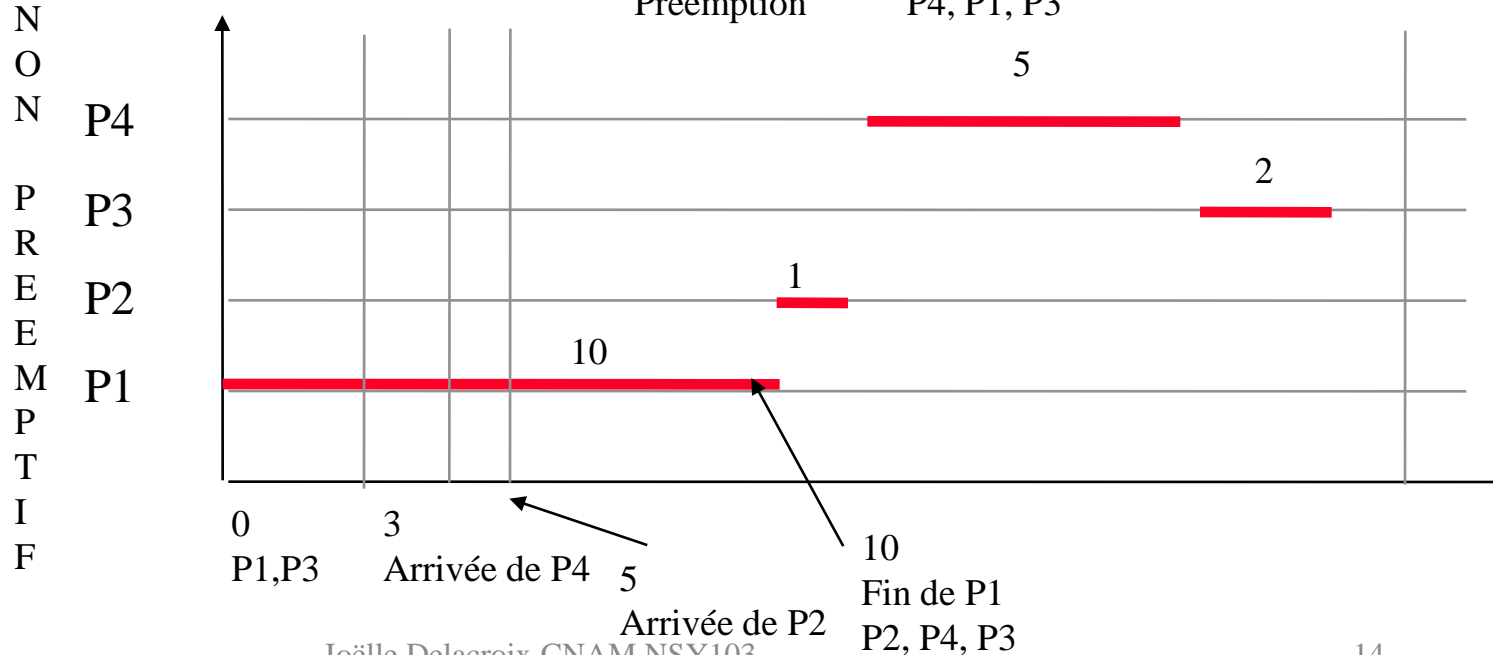
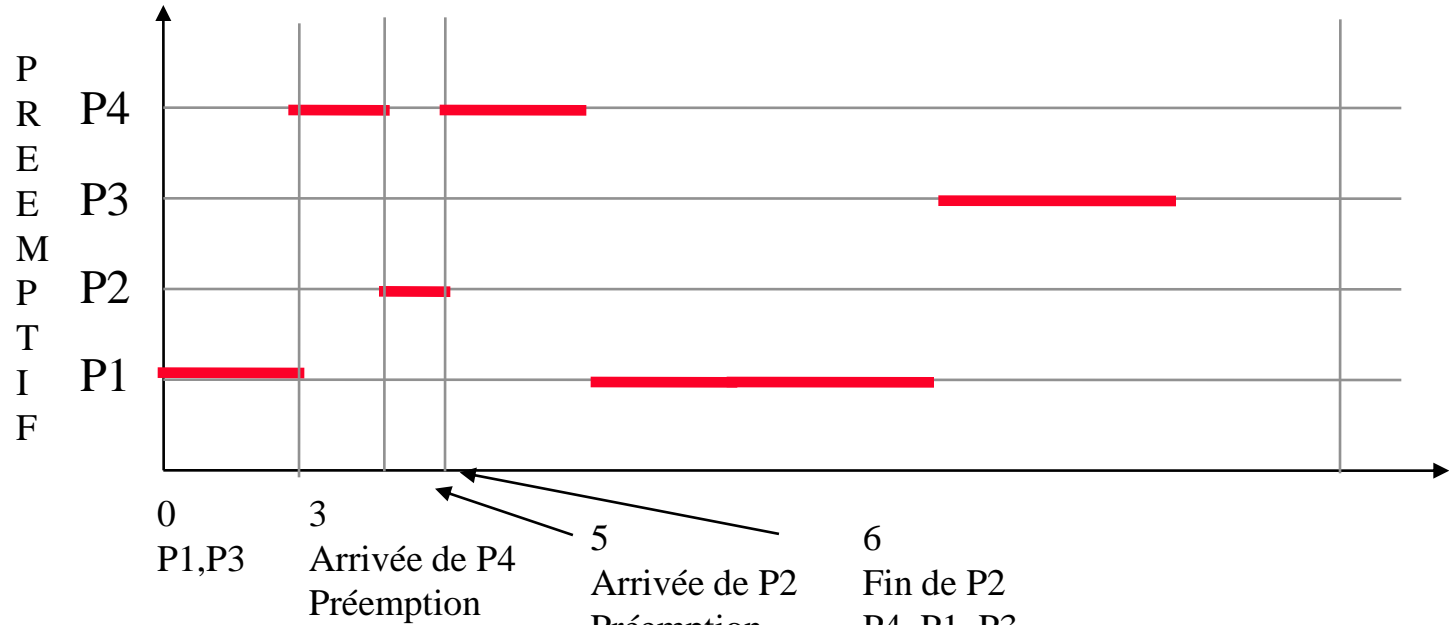
Prêt

| | | | |
|---|---|----|----|
| 0 | 3 | 10 | P1 |
| 5 | 1 | 1 | P2 |
| 0 | 4 | 2 | P3 |
| 3 | 2 | 5 | P4 |

Prio

Tps
de cycle

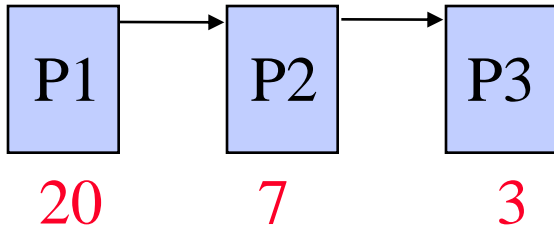
Date de
soumission



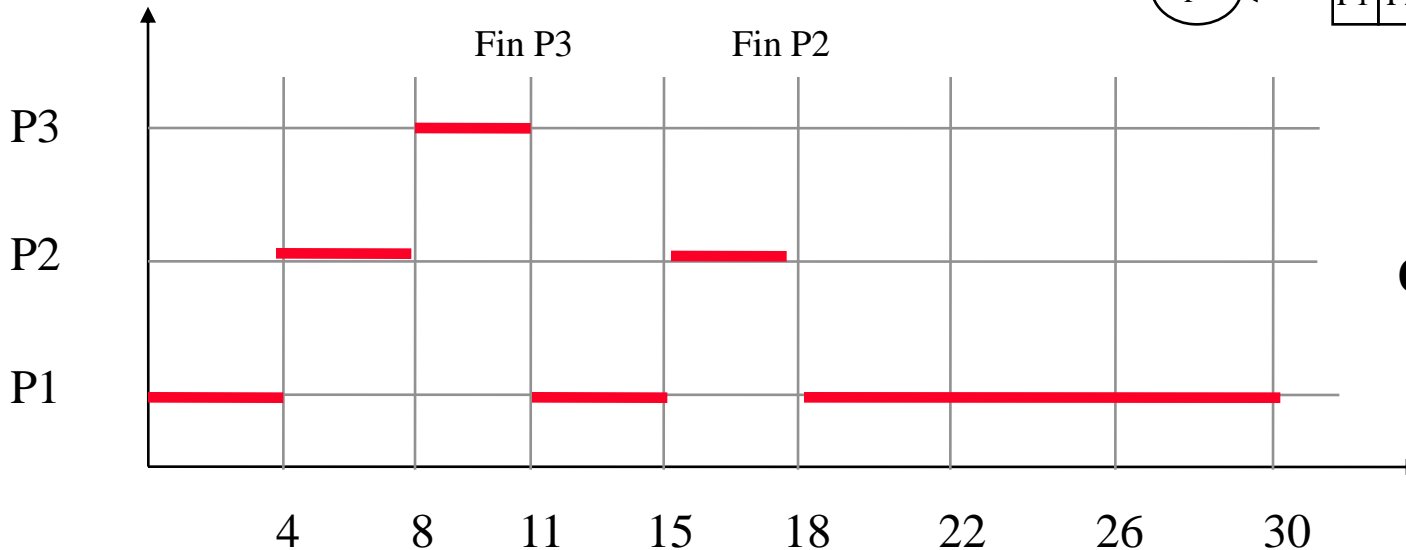
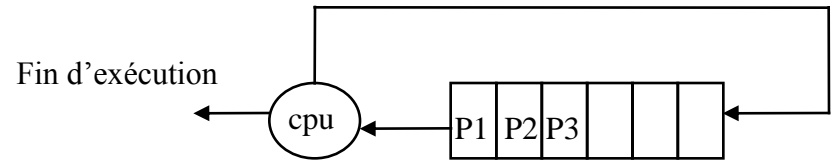
Algorithme : tourniquet

Prêt

Un processus élu s'exécute au plus durant un quantum; à la fin du quantum, préemption et réinsertion en fin de file d'attente des processus prêts

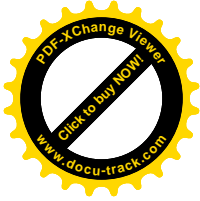
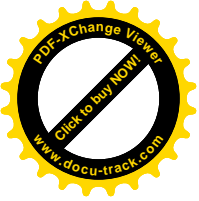


Temps de cycle



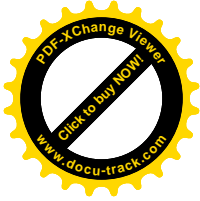
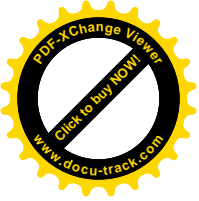
Quantum = 4

| | | | | | |
|----|----|----|----|----|----|
| P1 | P2 | P3 | P1 | P2 | P1 |
| P2 | P3 | P1 | P2 | P1 | |
| P3 | P1 | P2 | | | |



2. Processus Unix / Linux

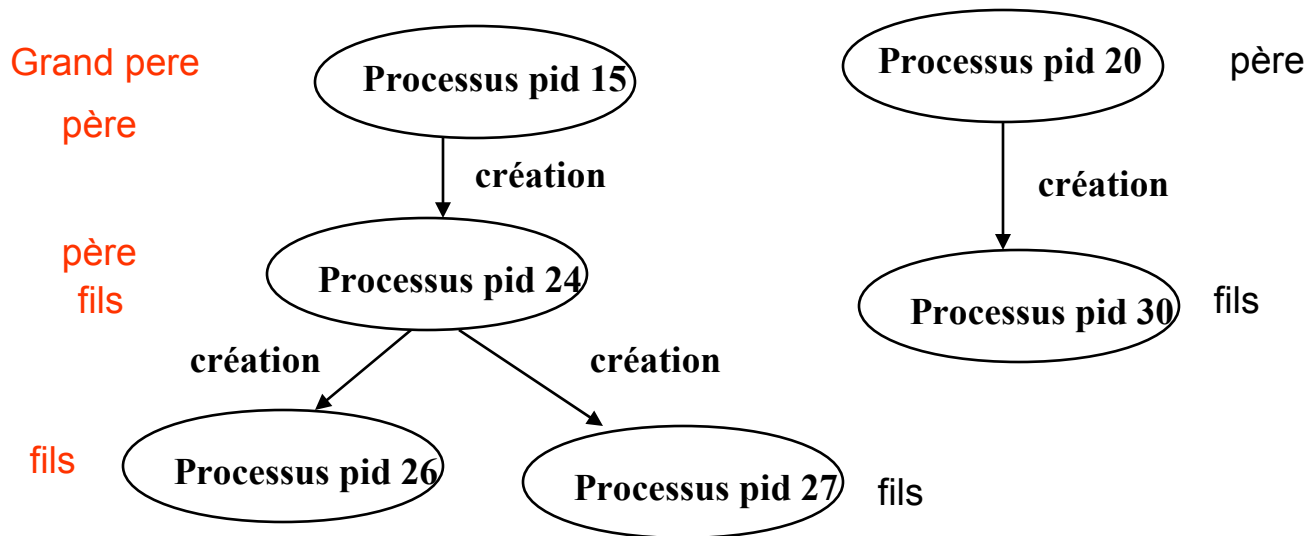
Le processus est identifié par un pid



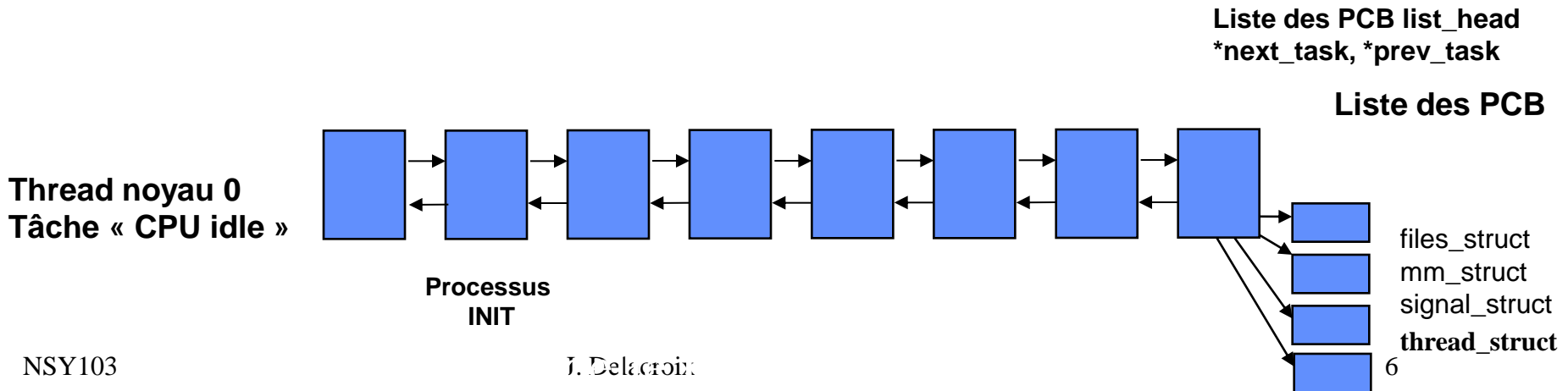
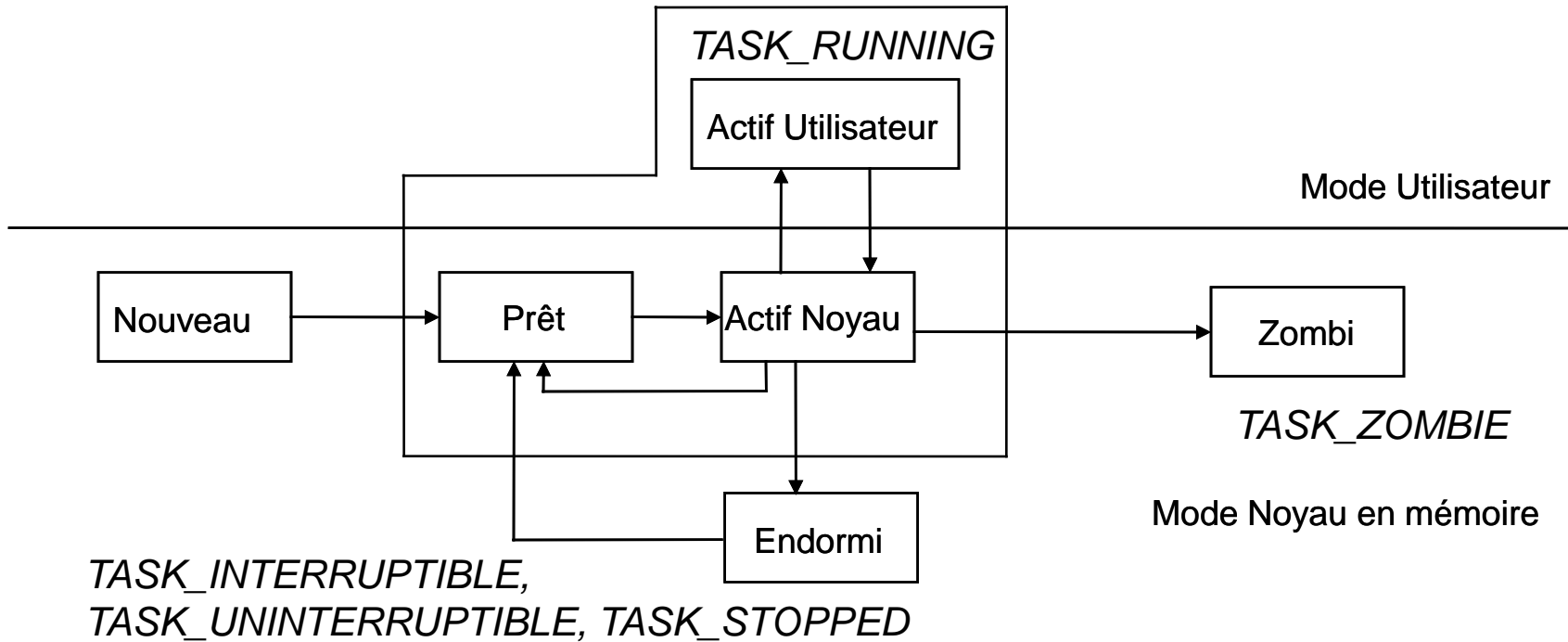
Processus Unix / Linux

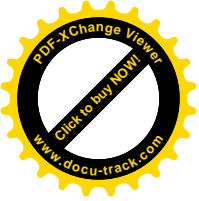
- Tout processus Linux peut créer un autre processus Linux

➤ Arborescence de processus avec un rapport père - fils entre processus créateur et processus crée

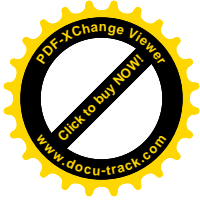


Processus Linux





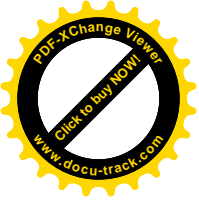
Primitive de création de processus



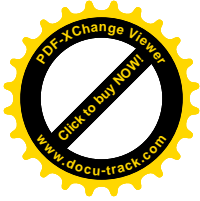
- Primitive fork

```
#include <unistd.h>
pid_t fork(void)
```

- La primitive `fork()` permet la création dynamique d'un nouveau processus qui s'exécute de manière concurrente avec le processus qui l'a créé.
- Tout processus Unix/Linux hormis le processus 0 est créé à l'aide de cette primitive.
- Le processus créateur (le père) par un appel à la primitive `fork()` crée un processus fils qui est une copie exacte de lui-même (code et données)



Primitive de création de processus



MODE UTILISATEUR

MODE SYSTEME

PROCESSUS PID 12222

PROCESSUS PID 12224

```
Main ()  
{  
  pid_t ret ;  
  int i, j;  
  
  for(i=0; i<8; i++)  
    i = i + j;  
  
  ret = fork();  
  
  12224  
  
}
```

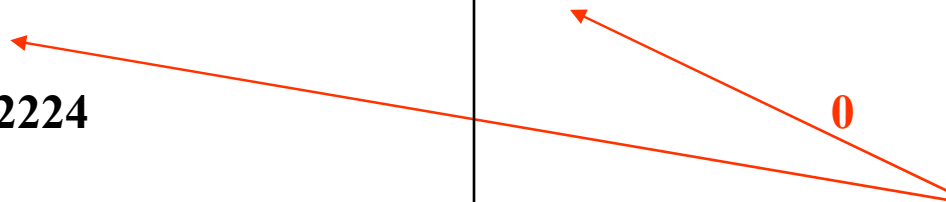
```
Main ()  
{  
  pid_t ret ;  
  int i, j;  
  
  for(i=0; i<8; i++)  
    i = i + j;  
  
  ret = fork();
```

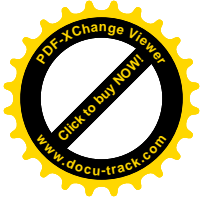
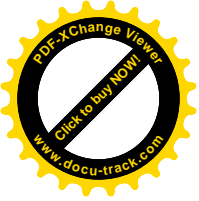
Exécution de l'appel système fork

Si les ressources noyau sont disponibles

retourner
le pid du processus crée à son père

et 0 au processus fils





Primitive de création de processus

PROCESSUS
PID 12222

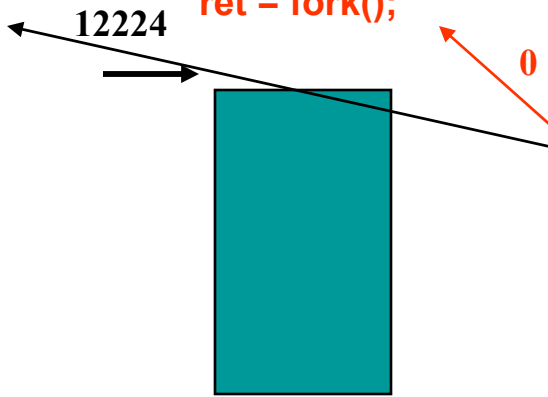
PROCESSUS
PID 12224

```
Main ()  
{  
pid_t ret ;  
int i, j;  
  
for(i=0; i<8; i++)  
    i = i + j;
```

```
Main ()  
{  
pid_t ret ;  
int i, j;  
  
for(i=0; i<8; i++)  
    i = i + j;
```

```
ret = fork();
```

```
ret = fork();
```

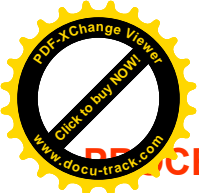


- Chaque processus père et fils reprend son exécution après le fork()
- Le code et les données étant strictement identiques, il est nécessaire de disposer d'un mécanisme pour différencier le comportement des deux processus après le fork()

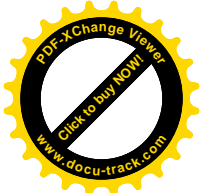
On utilise pour cela le code retour du fork() qui est différent chez le fils (toujours 0) et le père (pid du fils crée)

}

}



Primitive de création de processus



PROCESSUS
PID 12222

```
Main ()
{
pid_t ret ;
int i, j;

for(i=0; i<8; i++)
    i = i + j;

ret= fork();

if (ret == 0)
    printf(" je suis le fils ")
else
{
    printf ("je suis le père");
    printf ("pid de mon fils %d", ret)
}
}
```

Pid du fils : 12224
getpid : 12222
getppid :shell

PROCESSUS
PID 12224

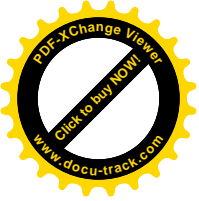
```
Main ()
{
pid_t ret ;
int i, j;

for(i=0; i<8; i++)
    i = i + j;

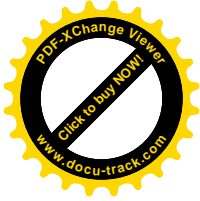
ret= fork();

if (ret == 0)
    printf(" je suis le fils ")
else
{
    printf ("je suis le père");
    printf ("pid de mon fils, %d" , ret)
}
}
```

getpid : 12224
getppid :12222



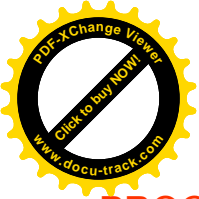
Synchronisation père / fils



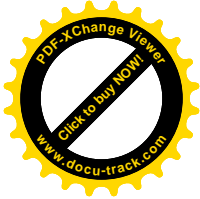
- Primitive `exit()`

```
#include <stdlib.h>
void exit (int valeur);
pid_t wait (int *status);
```

- un appel à la primitive `exit()` provoque la terminaison du processus effectuant l'appel avec un code retour *valeur*. (Par défaut, le franchissement de la dernière `}` d'un programme C tient lieu d'`exit`)
- un processus qui se termine passe dans **l'état Zombie** et reste dans cet état tant que son père n'a pas pris en compte sa terminaison
- Le processus père "récupère" la terminaison de ses fils par un appel à la primitive `wait ()`



Primitive de création de processus

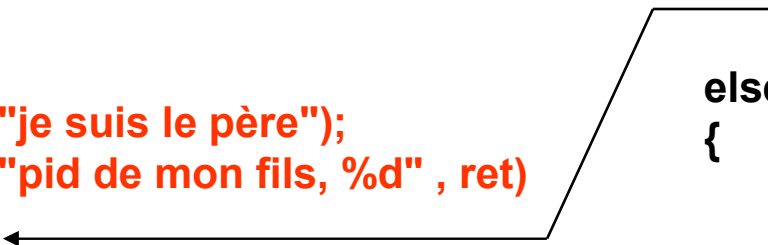


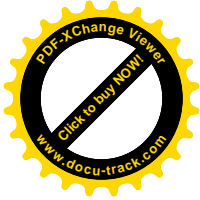
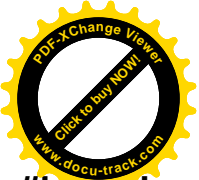
PROCESSUS
PID 12222

```
Main ()  
{  
pid_t ret ;  
int i, j;  
  
for(i=0; i<8; i++)  
    i = i + j;  
ret= fork();  
if (ret == 0)  
{  
    printf(" je suis le fils ");  
    exit(); }  
else  
{  
    printf ("je suis le père");  
    printf ("pid de mon fils, %d" , ret)  
    wait();  
}  
}
```

PROCESSUS
PID 12224

```
Main ()  
{  
pid_t ret;  
int i, j;  
  
for(i=0; i<8; i++)  
    i = i + j;  
ret= fork();  
  
if (ret== 0)  
{  
    printf(" je suis le fils ");  
    exit; }  
else  
{  
    printf ("je suis le père");  
    printf ("pid de mon fils, %d" ,ret);  
    wait();  
}  
}
```





Primitives de recouvrement (execl)

PROCESSUS

```
#include <sys/types.h>
#include <sys/wait.h>
int execl(const char *ref, const char *arg, ..., NULL)
```

Chemin absolu du code exécutable

arguments

Création d'un processus fils par duplication du code et données du père

Le processus fils recouvre le code et les données hérités du père par ceux du programme calcul. Le père transmet des données de son environnement vers son fils par les paramètres de l'exec

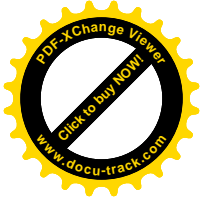
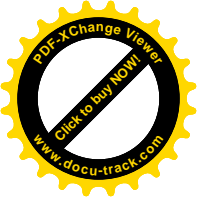
Le père attend son fils

```
Main ()
{
  pid_t pid ;
  int i, j;

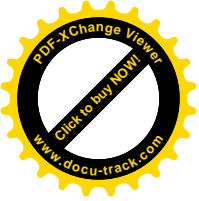
  for(i=0; i<8; i++)
    i = i + j;

  pid= fork();

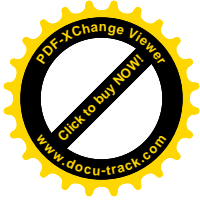
  if (pid == 0)
  {
    printf(" je suis le fils ");
    execl("/home/calcul","calcul","3","4", NULL);
    executable      paramètres
  }
  else
  {
    printf ("je suis le père");
    printf ("pid de mon fils, %d" , pid);
    wait();
  }
}
```



3. Communication entre processus

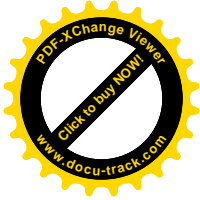
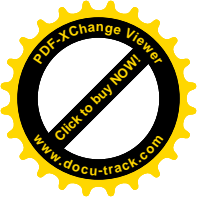


Outils de communication



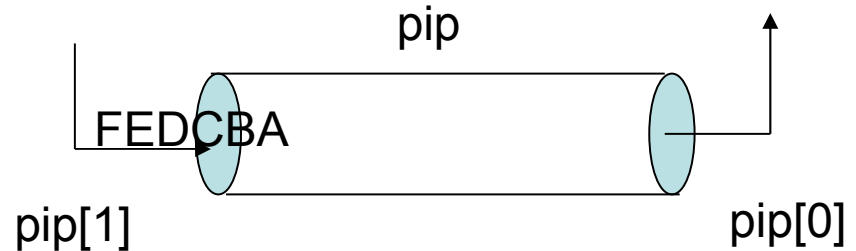
- **Communication entre processus d'une même machine**
 - Les tubes anonymes
 - Les files de messages
 - Les segments de mémoires partagées

- **Communication entre processus distants**
 - Les sockets



Exemple tubes anonymes

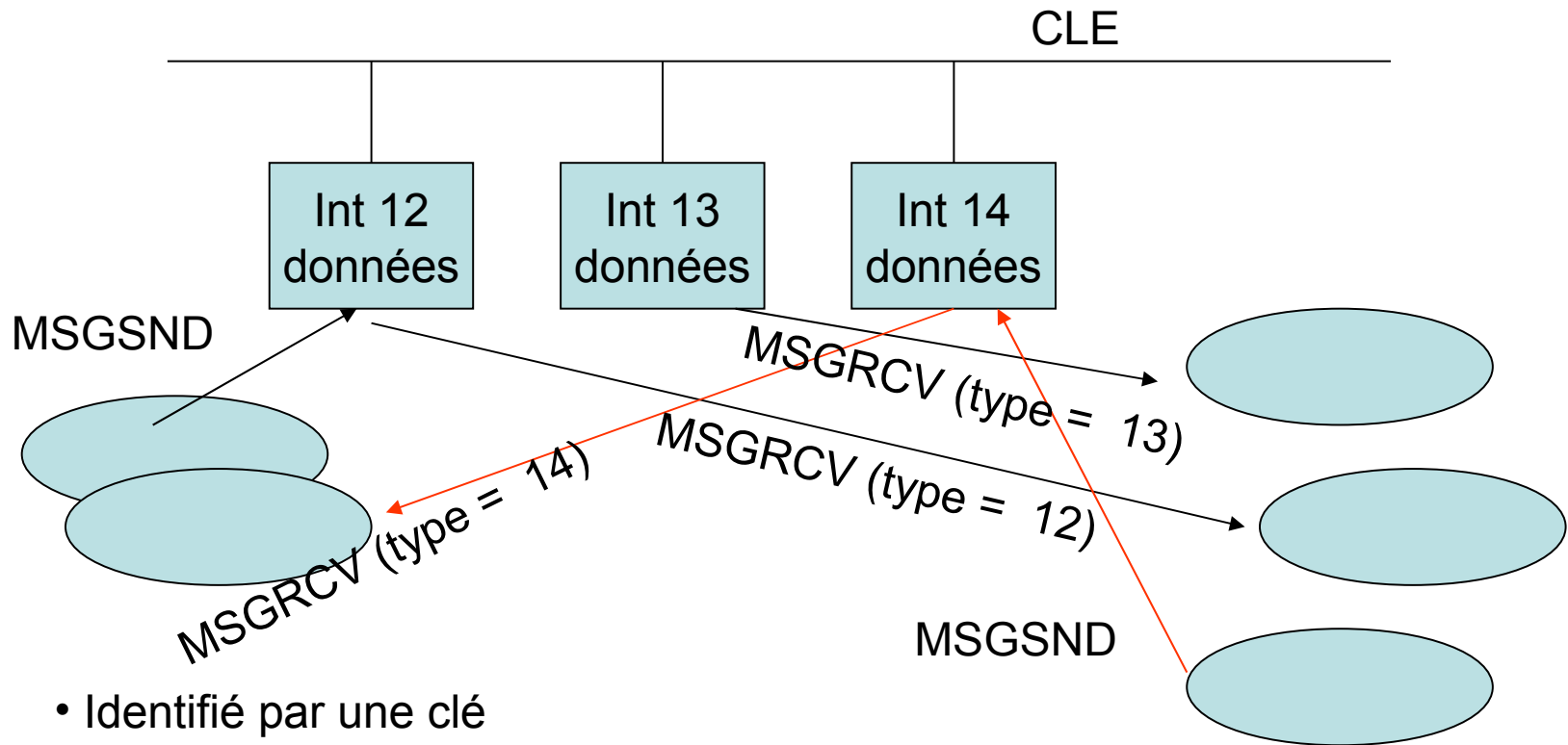
```
main () {  
    int pip[2];  
    pid_t retour;  
    char chaine[7];  
  
    pipe(pip); -- création de tube  
    pid = fork(); -- création fils  
    if (retour == 0)  
        { -- le fils écrit dans le tube  
        close (pip[0]); -- pas de lecture sur le tube  
        write (pip[1], "bonjour", 7);  
        close (pip[1]);  
        }  
    else  
        { -- le pere lit le tube  
        close (pip[1]); -- pas d'écriture sur le tube  
        read(pip[0], chaine, 7);  
        close (pip[0]);  
        }
```



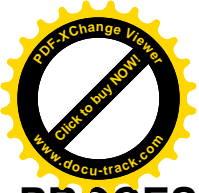
- Identifié et accessible par les descripteurs en lecture et écriture (création, héritage)
- Entre processus de même famille
- Pas de conservation des structures
- Unidirectionnel, FIFO, lecture destructive

• Erreur : écriture dans un tube sans lecteurs

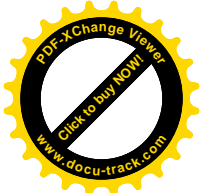
Exemple Files de messages



- Identifié par une clé
- Entre processus quelconque connaissant le clé
- Bidirectionnel
- Conservation des structures
- Multiplexage



Exemple Files de messages



PROCESSUS A

```
#include <sys/types.h>
#include <sys/ipc.h>
#include <sys/msg.h>
#define cle 17
struct msgbuf_exo {long mtype;
                    char mtext[20]; }
struct msgbuf_exo msgp;
main () {
int msq id ; /* identifiant de la MSQ */

/* allocation de la msq */
msqid = msgget (cle, IPC_CREAT |
                IPC_EXCL | 0666);

/* ecriture message dans la msq */
msgp.mtype =12; on associe un type
au message

strcpy(msgp.mtext, "ceci est un
message");

msgsnd (msqid, &msgp,
        strlen(msgp.mtext), 0);
}
```

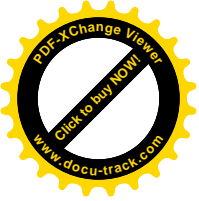
PROCESSUS B

```
#include <sys/types.h>
#include <sys/ipc.h>
#include <sys/msg.h>
#define cle 17
struct msgbuf_exo {long type;
                    char mtext[20]; }
struct msgbuf_exo msgp;
main () {
int msqid ; /* identifiant de la MSQ */

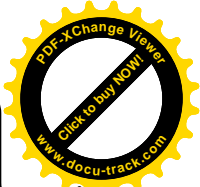
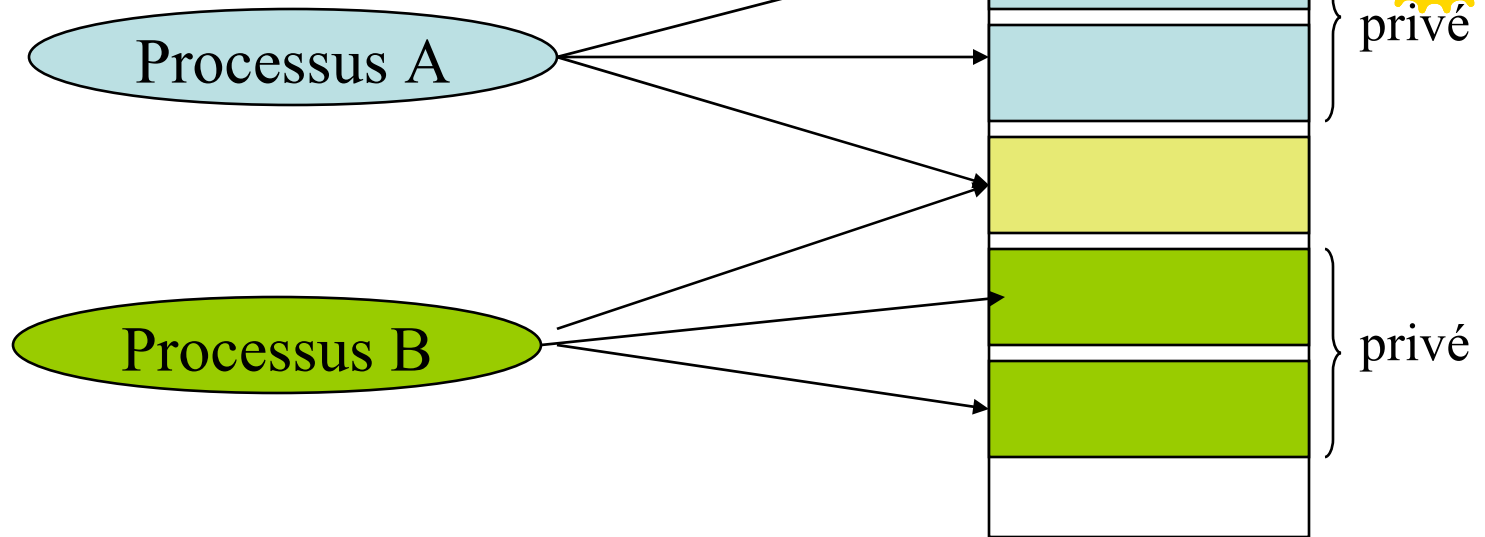
/* recuperation de la msq */
msqid = msgget (cle, 0);

/* lecture message dans la msq de type
12*/
msgrcv (msqid, &msgp, 19, 12, 0);

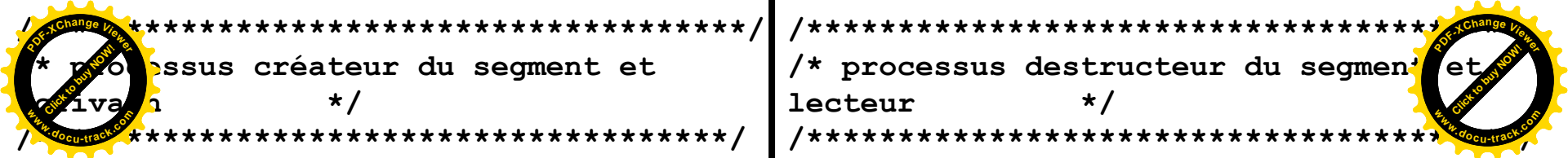
/* destruction de la msq */
msgctl (msqid, IPC_RMID, NULL);
}
```



Shared memory

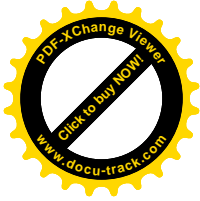
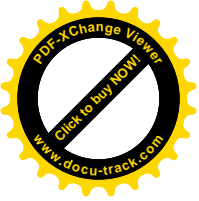


- Région de mémoire pouvant être partagée entre plusieurs processus
- Un processus doit attacher le région à son espace d'adressage avant de pouvoir l'utiliser
- Outil IPC repéré par une clé unique
- L'accès aux données présentes dans la région peut requérir une synchronisation (outil sémaphore)

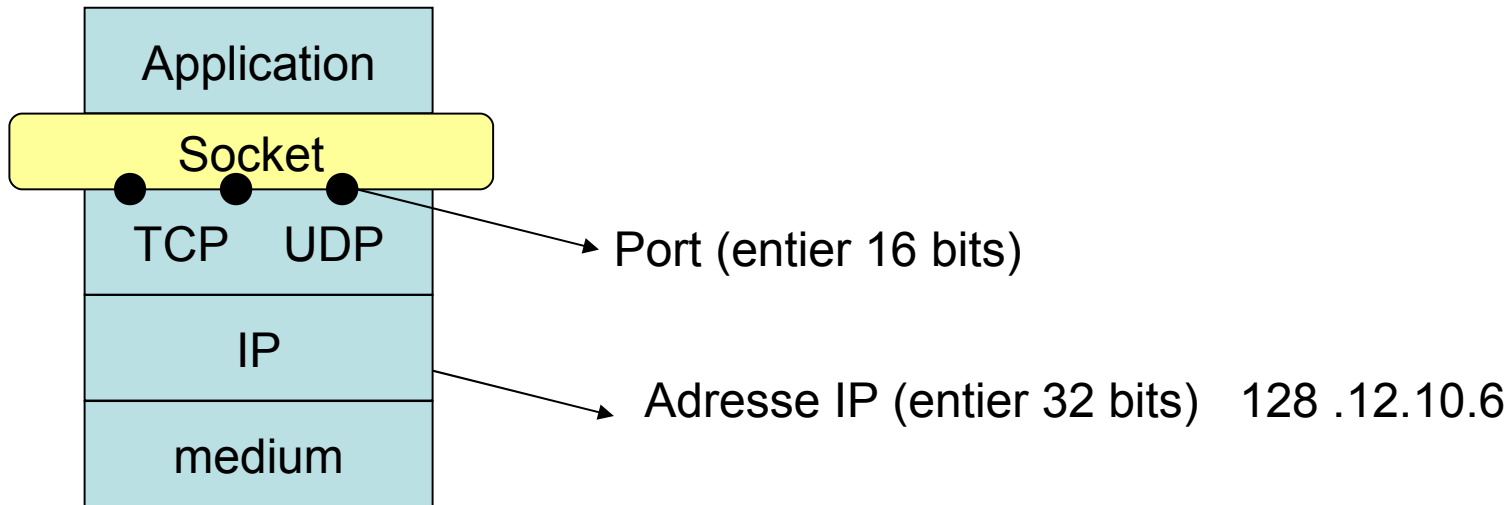


```
*****  
/* processus créateur du segment et  
lecteur */  
*****  
#include <stdio.h>  
#include <sys/types.h>  
#include <sys/ipc.h>  
#include <sys/shm.h>  
  
#define CLE          256  
  
main()  
{  
int shmid;  
char *mem ;  
  
/* création du segment de mémoire  
partagée avec la clé CLE */  
shmid=shmget((key_t)CLE,1000,0750 |  
IPC_CREAT | IPC_EXCL);  
  
/* attachement */  
mem=shmat(shmid,NULL,0);  
  
/* écriture dans le segment */  
strcpy(mem,"voici une écriture dans le  
segment");  
exit(0);  
}
```

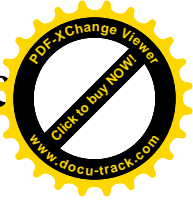
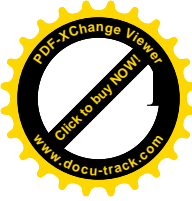
```
*****  
/* processus destructeur du segment  
lecteur */  
*****  
#include <stdio.h>  
#include <sys/types.h>  
#include <sys/ipc.h>  
#include <sys/shm.h>  
  
#define CLE          256  
  
main()  
{  
/* récupération du segment de mémoire */  
shmid=shmget((key_t)CLE,0,0);  
  
/* attachement */  
mem=shmat(shmid,NULL,0);  
  
/* lecture dans le segment */  
printf("lu: %s\n",mem);  
  
/* détachement du processus */  
shmdt(mem);  
  
/* destruction du segment */  
shmctl(shmid,IPC_RMID,NULL);  
  
exit(0)  
}
```



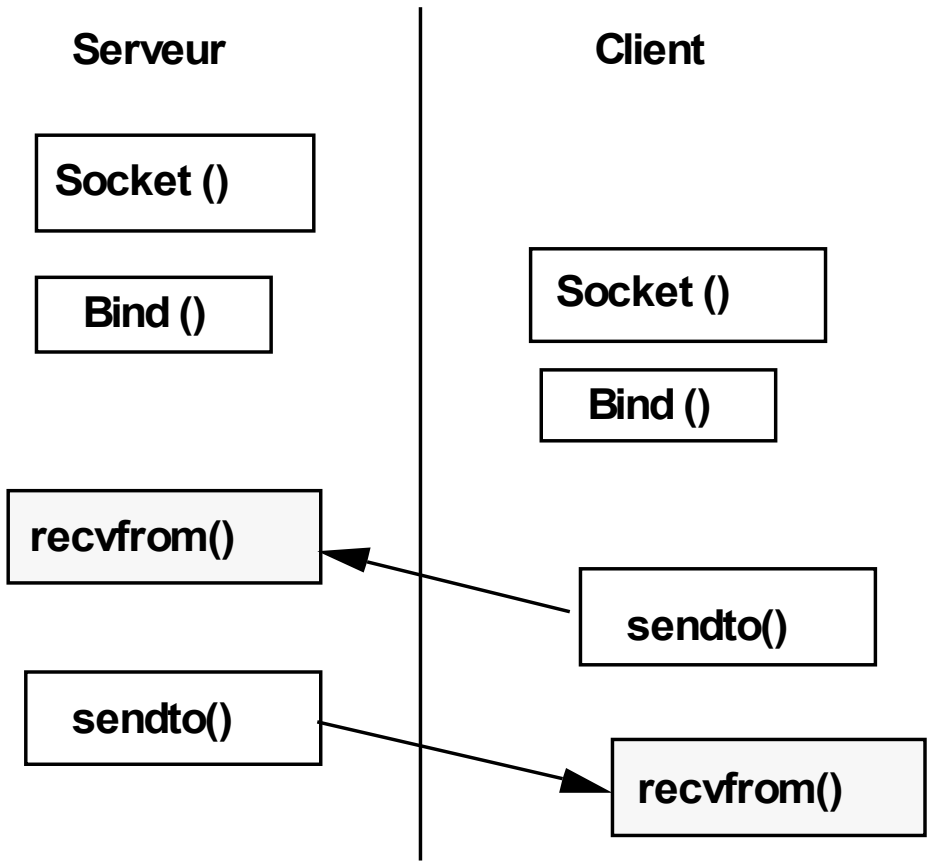
Les sockets



- Interface de programmation
- Point de communication réseau : adresse d'application (adresse IP, n°port)
- Associée à un protocole et un mode de communication
 - Datagramme (UDP) (AF_INET, SOCK_DGRAM)
 - Connecté (TCP) (AF_INET, SOCK_STREAM)



interface socket : Communication en mode datagramme



Sock = socket (AF_INET, SOCK_DGRAM, IPPROTO_UDP)

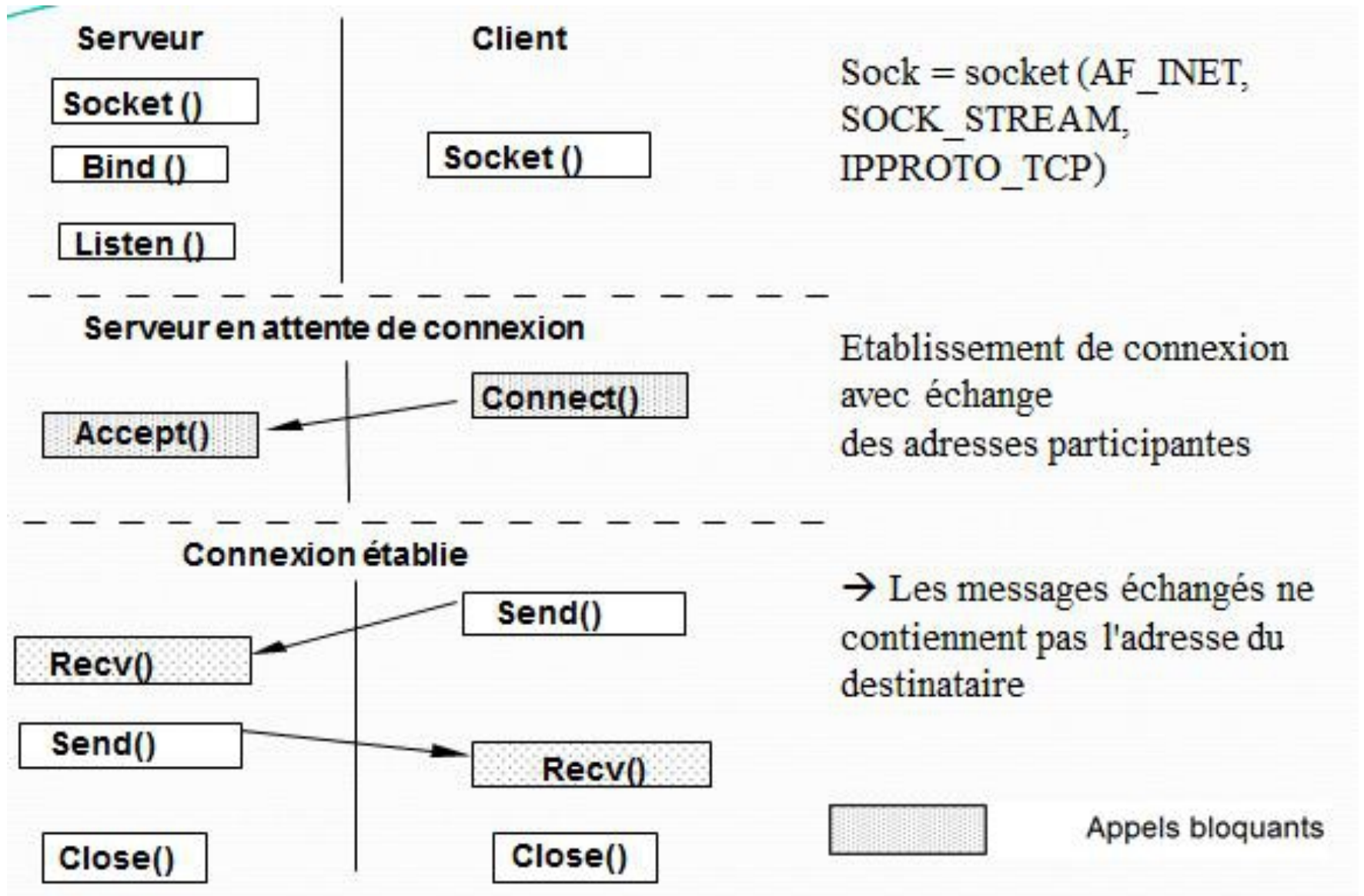
Pas d'établissement de connexion

→ Chaque message échangé contient l'adresse du destinataire

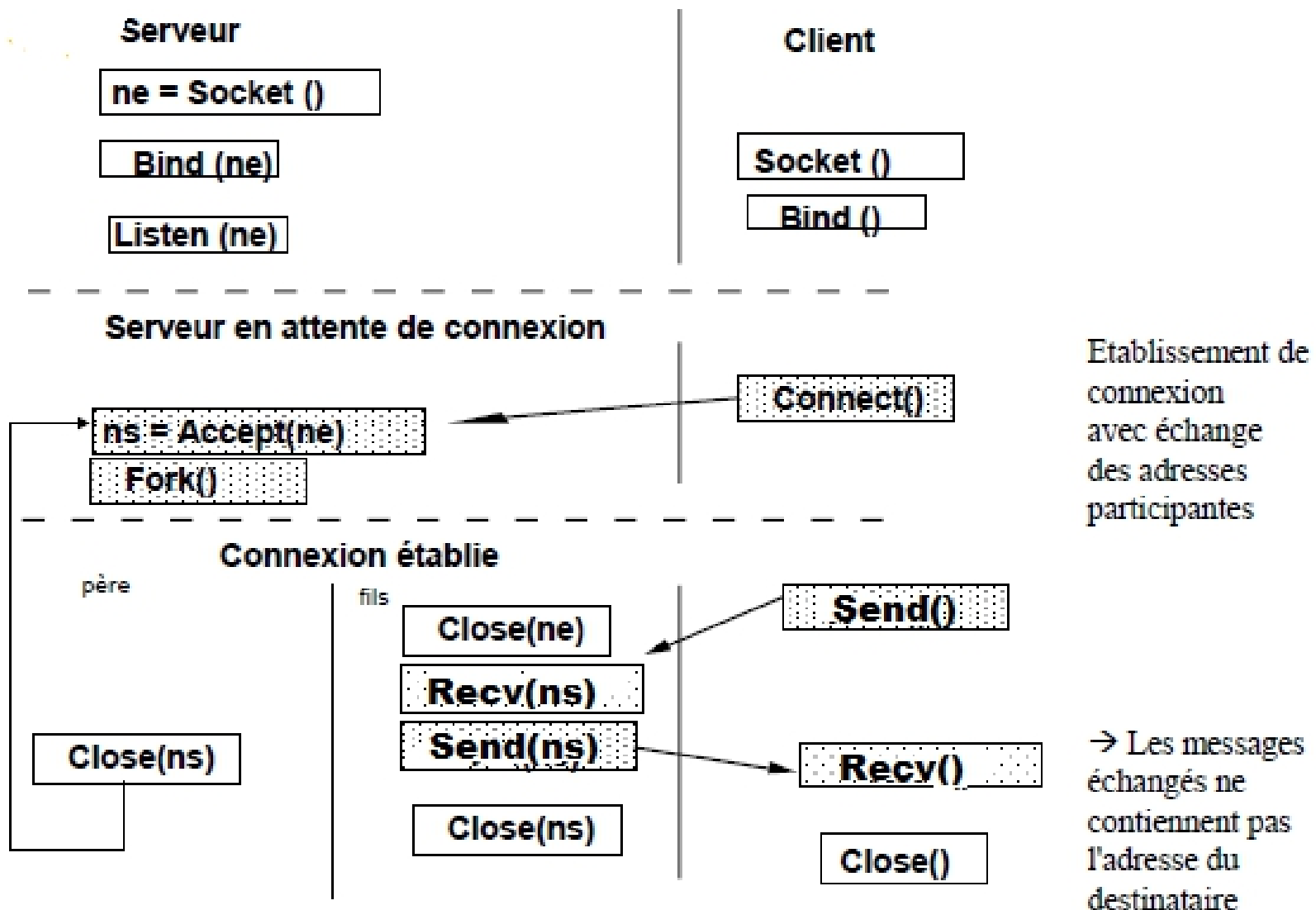


Appels bloquants

L'interface socket : Communication en mode connecté



L'interface socket : Communication en mode connecté

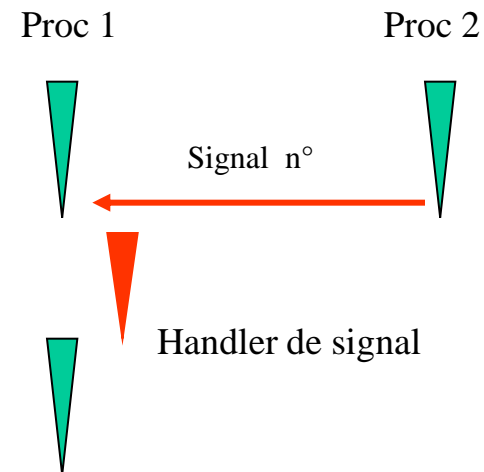
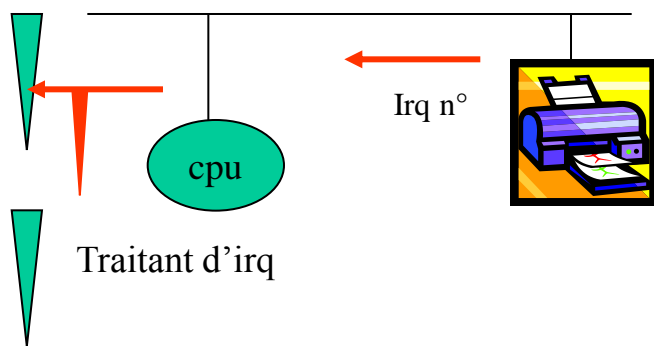


Outils de communication entre processus

Les signaux

Signaux : définition

- Le signal est une interruption logicielle délivrée à un processus.
 - Il informe les processus de l'occurrence d'événements asynchrones et permet de faire exécuter à un processus **une action relative à ces événements**.
 - Il ne transporte pas de données



- 64 signaux identifiés par un numéro et un nom (SIGX)
 - 1 à 31 : signaux classiques
 - 32 à 63 : signaux temps réel

Traitement associé à un signal

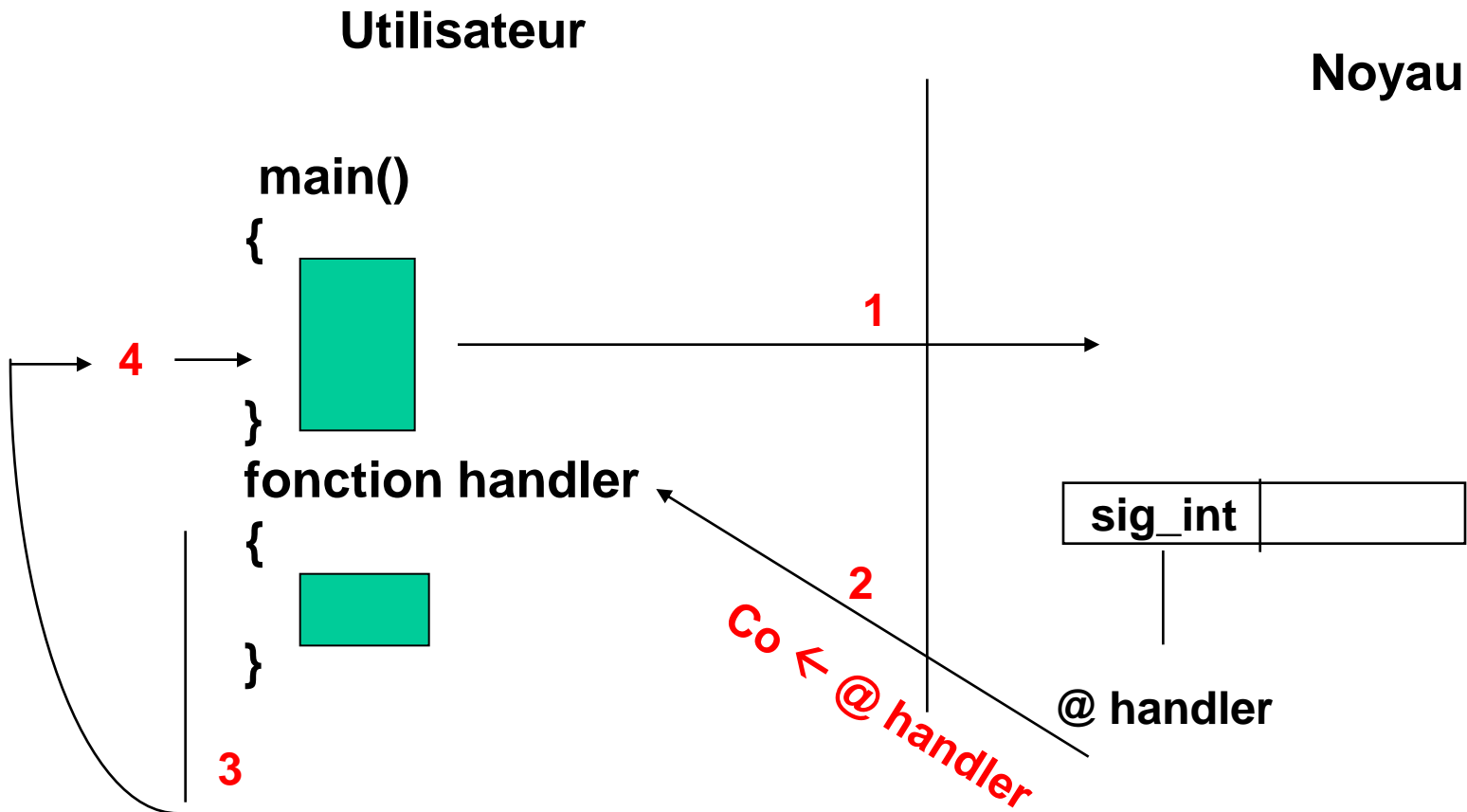
- A tout signal est associé un **traitement par défaut** (ignorer, terminer le processus avec ou sans core, stopper le processus) qui est exécuté lors de la prise en compte du signal par le processus;
- Tout processus peut installer pour chaque type de signal (hormis SIGKILL), un nouveau traitement appelé **handler**
 - handler SIG_IGN : pour ignorer le signal (sauf mort du fils pour Linux)
 - handler fonction utilisateur pour **capter** le signal
 - ↳ fonction **signal** et **sigaction**

Les fonctions liées aux signaux

- Envoyer un signal à un processus
 - `int kill (pid_t pid, int sig)` `kill (12563, SIGKILL)`
 - `kill -n°signal pid` `kill -9 12563`
- Associer un handler à un signal
 - `signal(int sig, fonction)` `signal(SIGINT, p_hand)`
 - `sigaction(int sig, struct sigaction action, NULL)`
- Armer une temporisation
 - `int alarm (int seconds)` `alarm(10)`
 - au bout de *seconds* unités de temps, le signal SIGALRM est envoyé au processus
- Attendre un signal
 - `int pause();`

Exécution d'un handler de signal défini par l'utilisateur

- Traitement des signaux



Signaux : synthèse

Utilisateur

Noyau

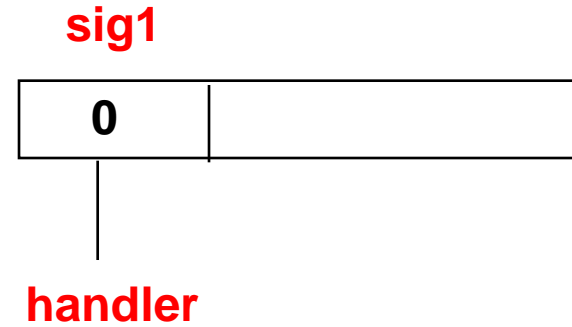
Processus 1

Processus 2

Processus 1

{
→ **signal(sig1, handler)**

{
kill (proc1, sig1)



}
}

}

handler()

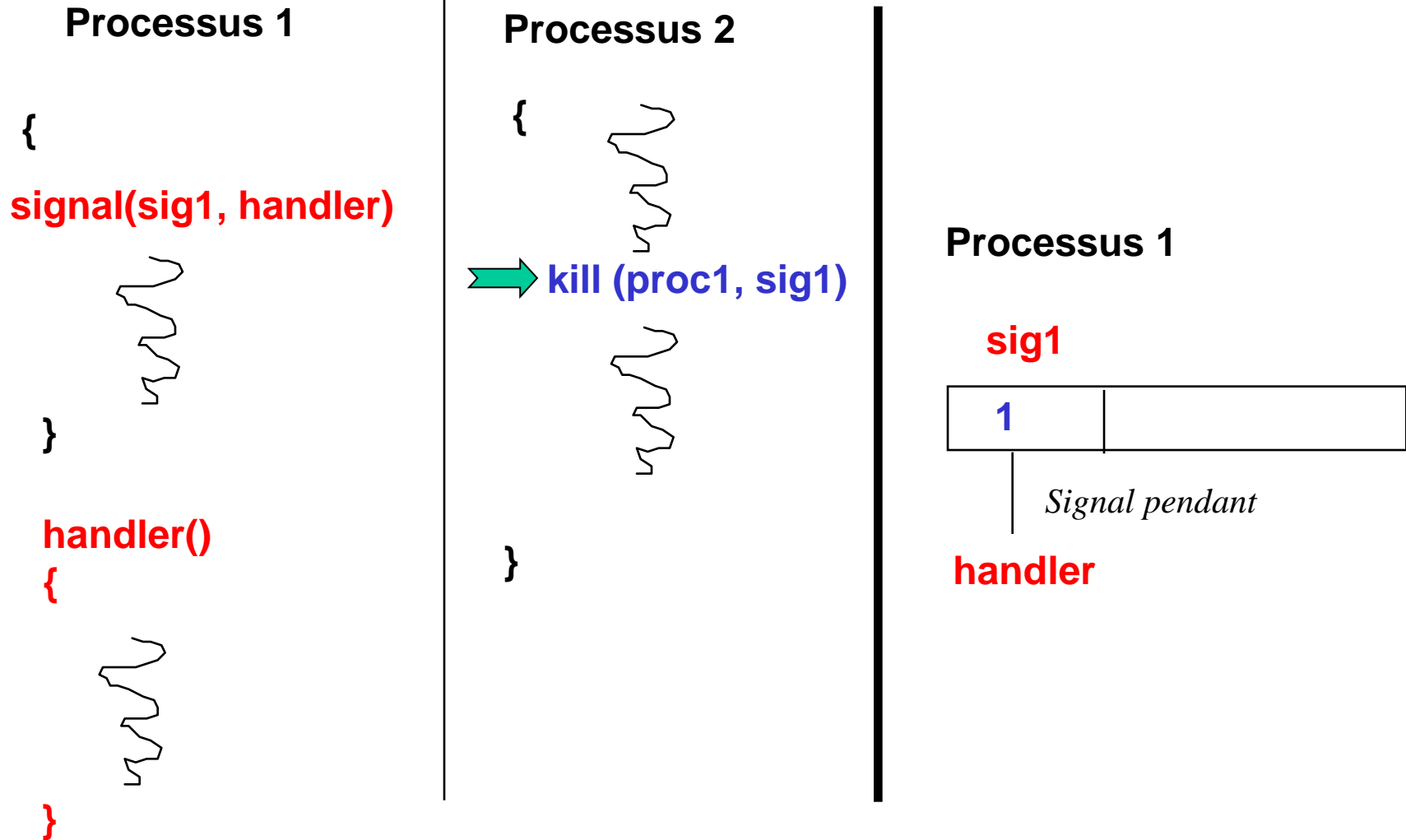
{
}
}

}

Signaux : synthèse

Utilisateur

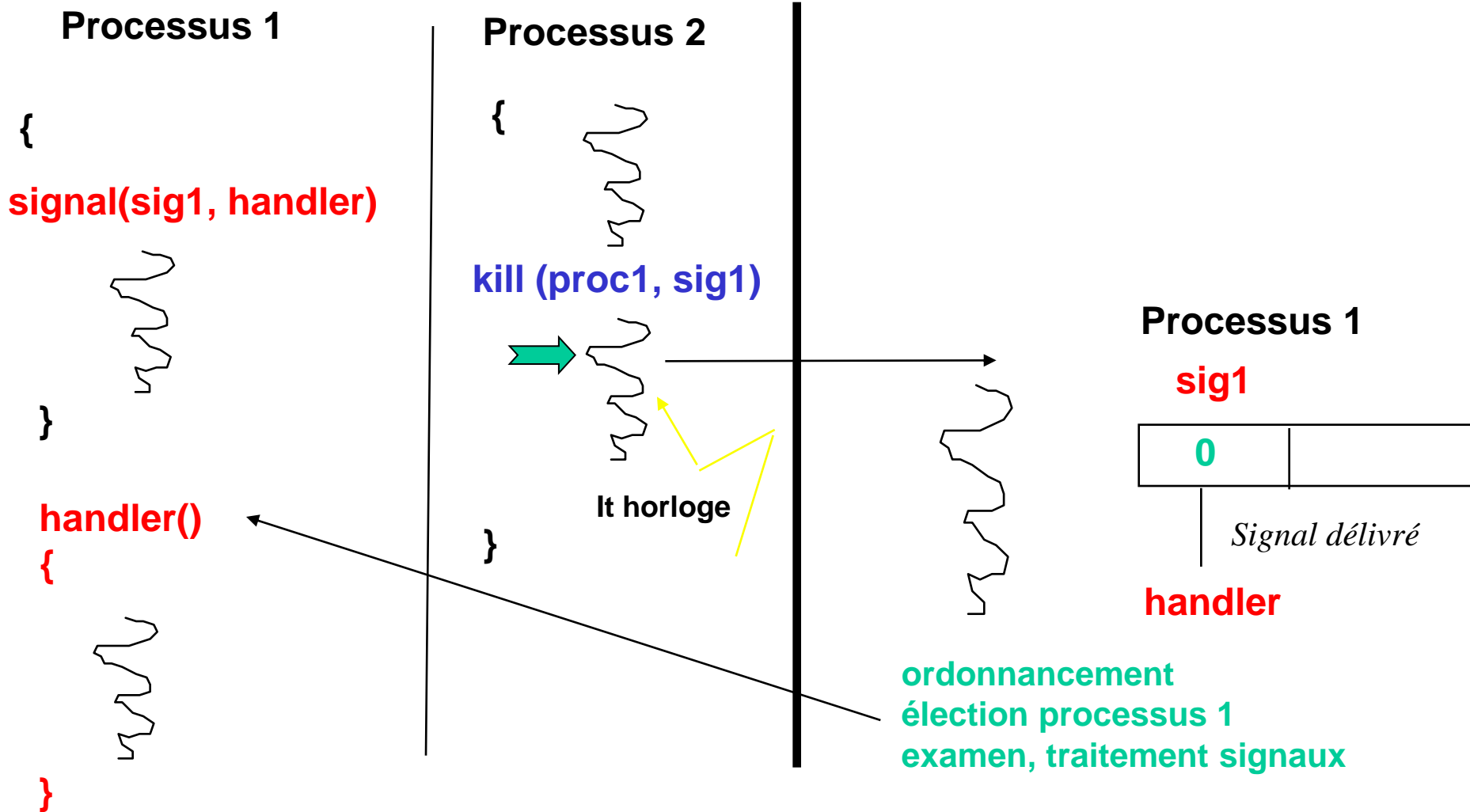
Noyau



Signaux : synthèse

Utilisateur

Noyau



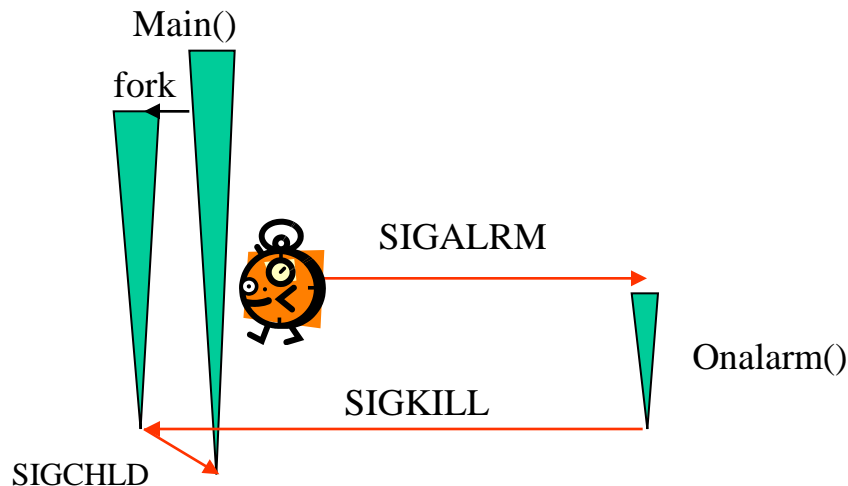
Signaux et interruptions

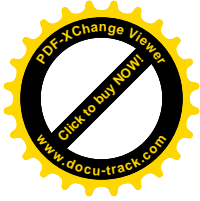
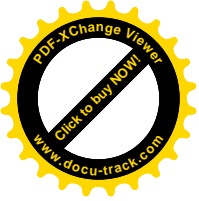
- **Signaux**

- Le processus P2 envoie un signal au processus P1 (signal pendant chez P1)
- **Plus tard**, le processus P1 est élu. Il quitte le mode noyau. Il exécute le handler du signal en mode utilisateur (signal délivré à P1).

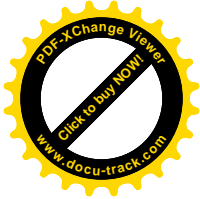
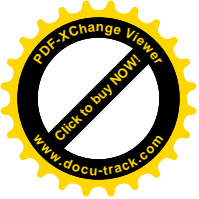
- **Interruptions**

- Le dispositif matériel X envoie une interruption lors de l'exécution du processus P1.
- **Immédiatement**, le processus P1 est dérivé en mode noyau pour exécuter le handler « routine » de l'interruption.





4. Gestion de la mémoire centrale

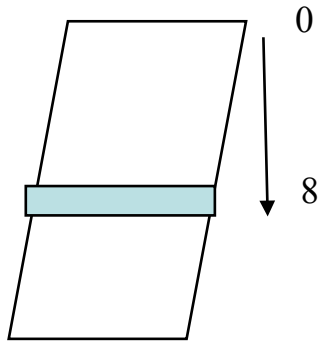


Espace d'adressage segmenté et paginé adresse logique segmentée paginée

(n°segment S, n°page du segment, déplacement dep dans la page)

Espace
d'adressage
linéaire

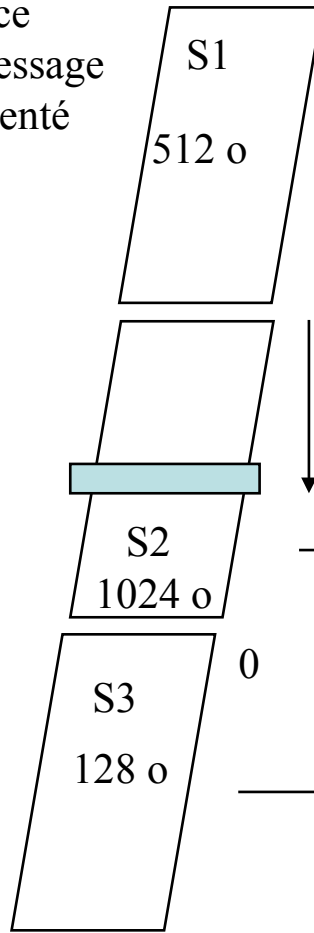
1664 octets



0

896 (512 + 384)

Espace
d'adressage
segmenté



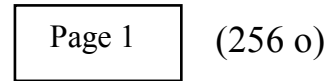
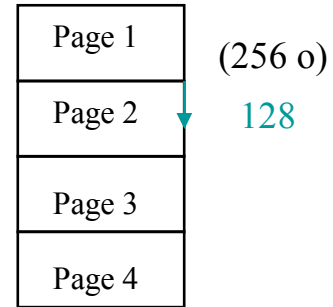
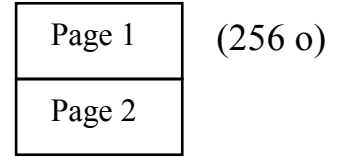
0

0

384

0

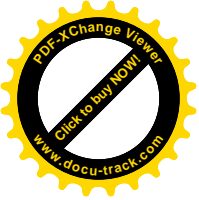
Espace d'adressage segmenté,
paginé



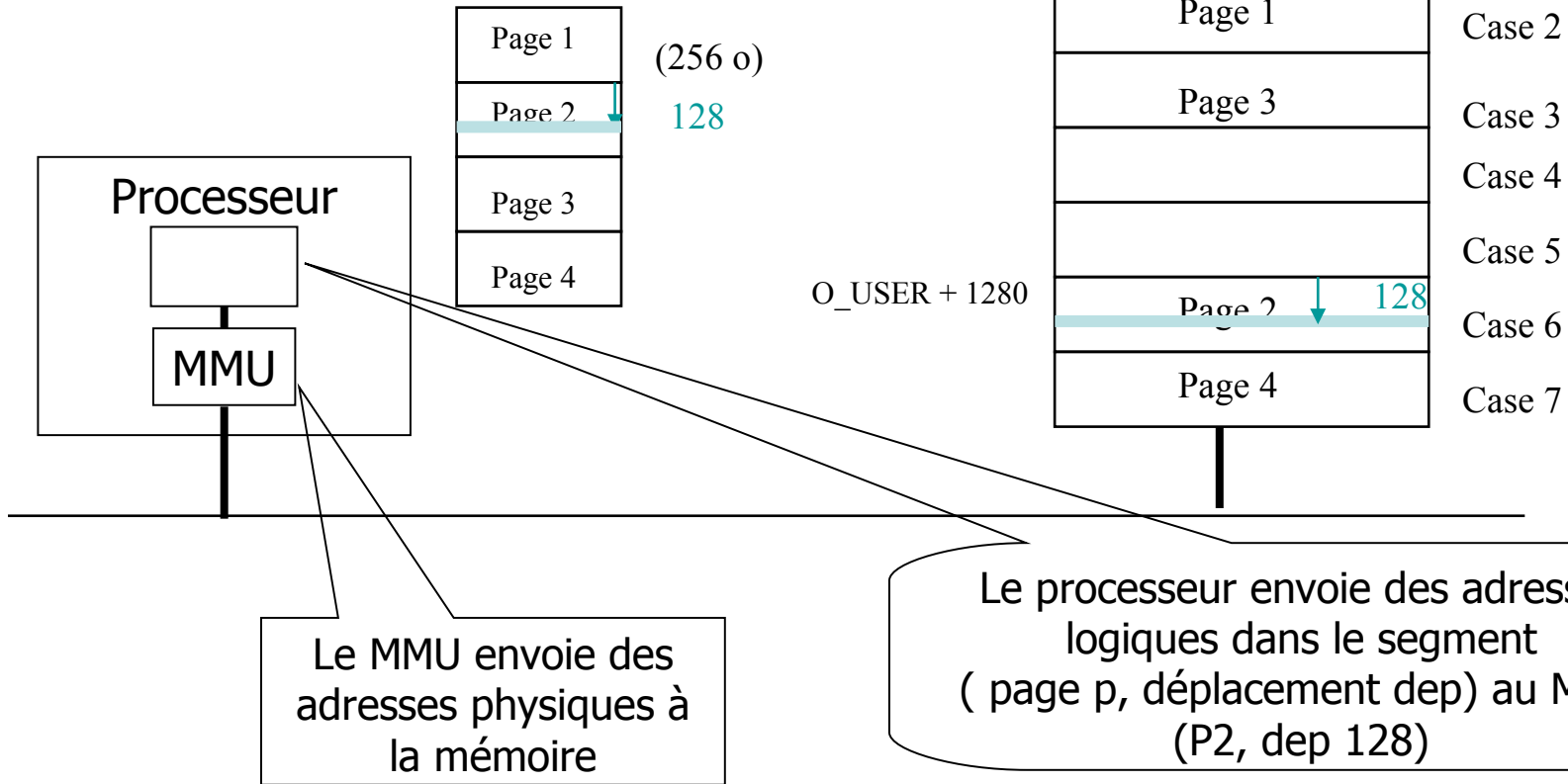
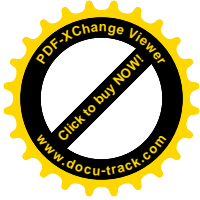
Adresse du mot
Déplacement depuis 0
(896)

Adresse du mot dans l'espace segmenté
N° segment S, Déplacement dep depuis 0
(S2, 384)

Adresse du mot dans l'espace segmenté, paginé
N° segment S, page p dans segment, déplacement
dep' dans la page depuis 0
(S2, P2, 128)

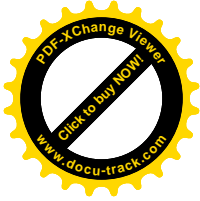
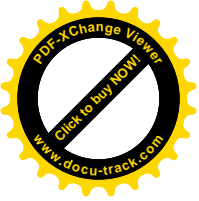


La mémoire paginée



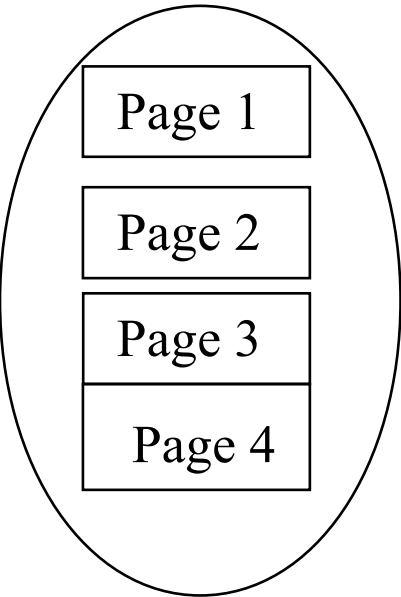
☞ Il faut convertir l'adresse paginée en son équivalent adresse physique
Adresse physique = **adresse implantation case contenant la page adr** ($O_User + 1280$) +
déplacement dep (128)

➤ Table des pages



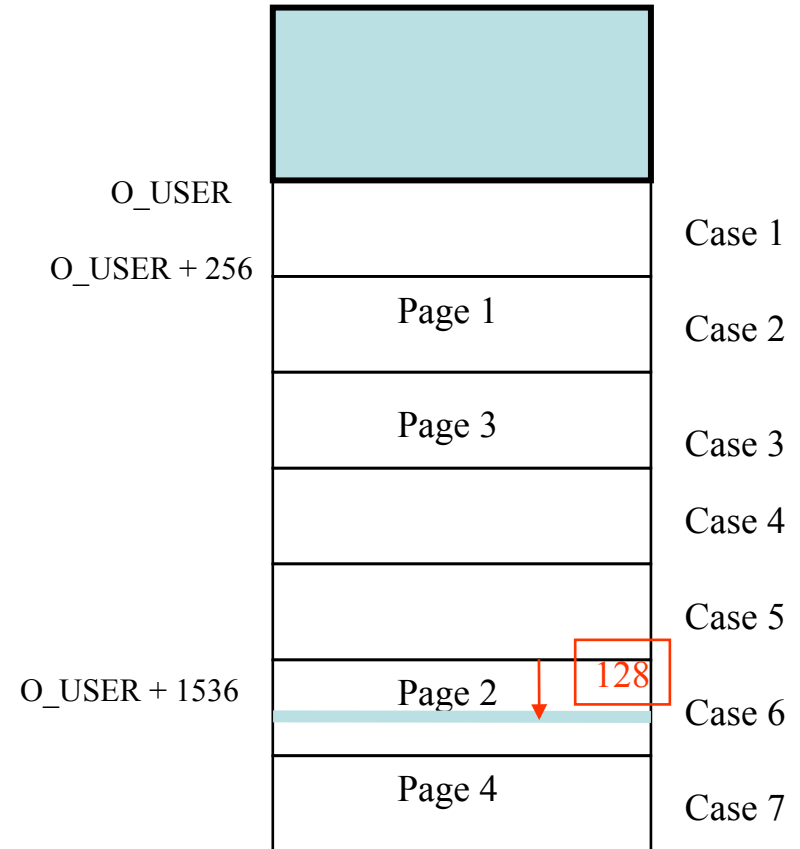
La mémoire paginée

Table des pages du segment

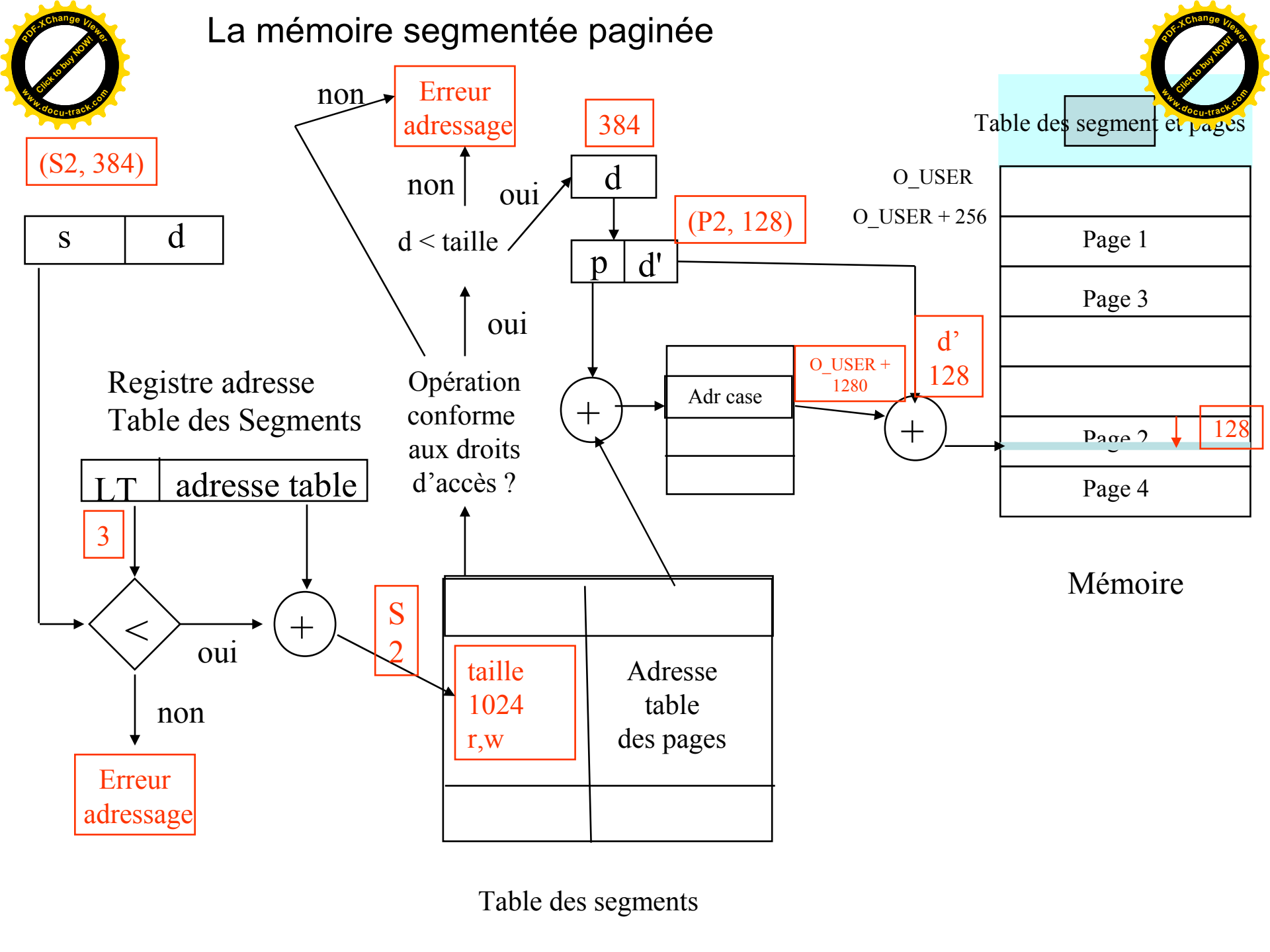


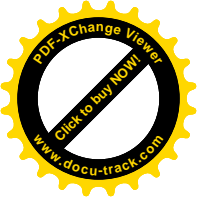
Espace d'adressage
du segment S2

| Numéro page | adresse case |
|-------------|---------------------------|
| 1 | Adr C2 (O_User + 256) |
| 2 | Adr C6 (O_User + 1280) |
| 3 | Adr C3 (O_User + 512) |
| 4 | Adr C7 (O_User + 1536) |

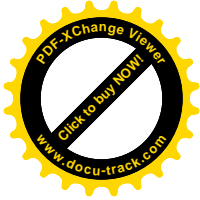


La mémoire segmentée paginée



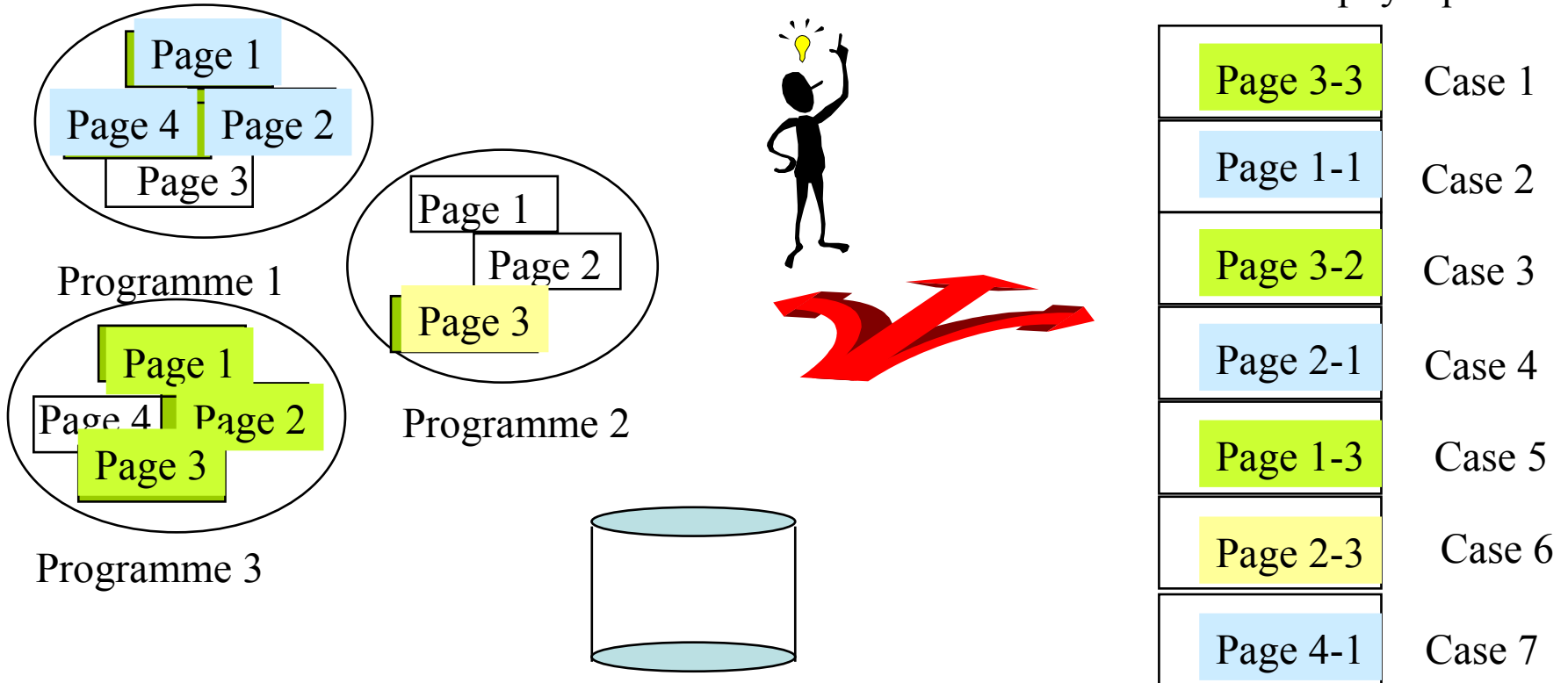


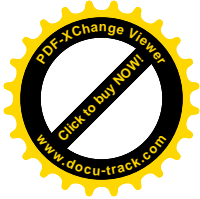
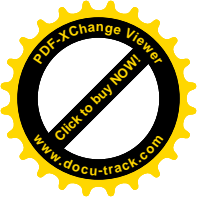
Mémoire virtuelle



- La capacité de la mémoire centrale est trop petite pour charger l'ensemble des pages des programmes utilisateurs.

☞ Ne charger que les pages utiles à un instant (principes de localité).





Bit de validation

| | |
|---|---|
| V | 2 |
| V | 4 |
| I | - |
| V | 7 |

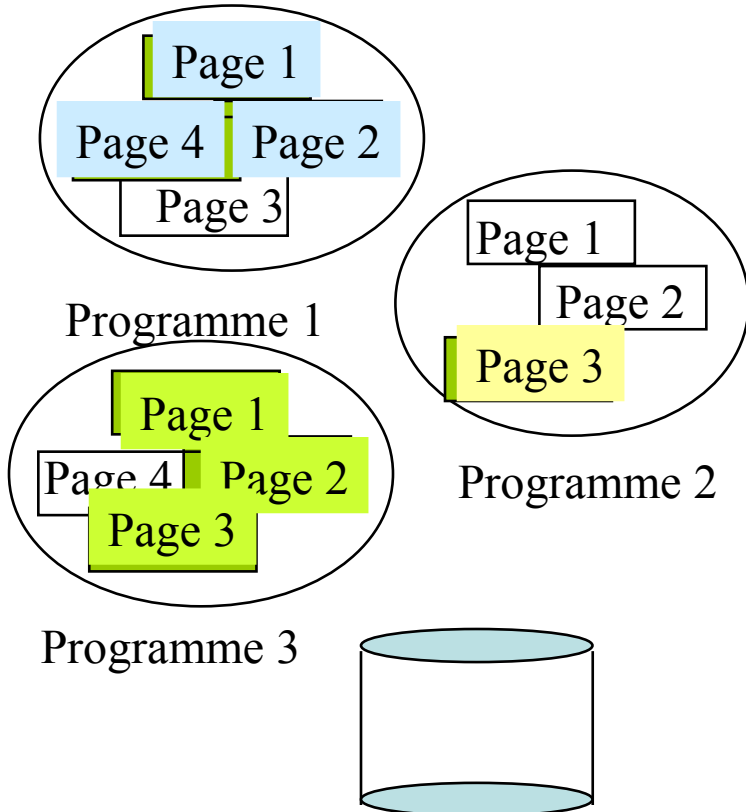
Processus 1

| | |
|---|---|
| I | - |
| I | - |
| V | 3 |

Processus 2

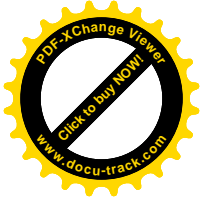
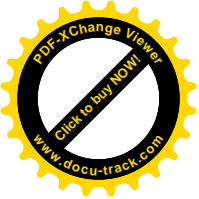
| | |
|---|---|
| V | 5 |
| V | 6 |
| V | 1 |
| I | - |

Processus 3



Mémoire physique

| | |
|----------|--------|
| Page 3-3 | Case 1 |
| Page 1-1 | Case 2 |
| Page 3-2 | Case 3 |
| Page 2-1 | Case 4 |
| Page 1-3 | Case 5 |
| Page 2-3 | Case 6 |
| Page 4-1 | Case 7 |



Bit de validation et défaut de page

| | |
|---|---|
| V | 2 |
| V | 4 |
| I | - |
| V | 7 |

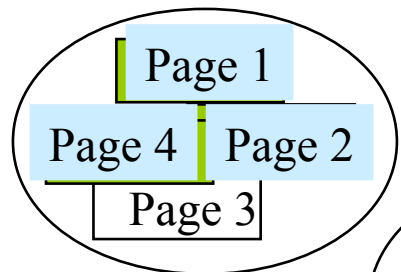
Processus 1

| | |
|---|---|
| I | - |
| I | - |
| V | 3 |

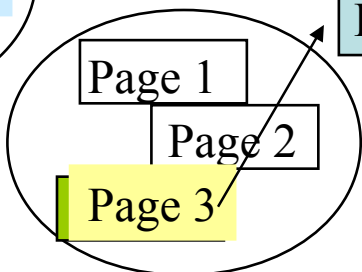
Processus 2

| | |
|---|---|
| V | 5 |
| V | 6 |
| V | 1 |
| I | - |

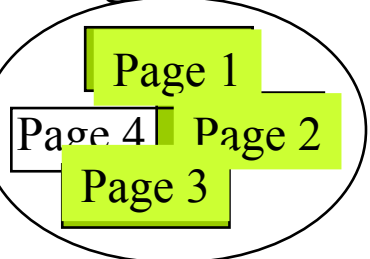
Processus 3



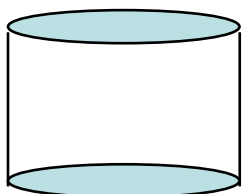
Programme 1



Programme 2



Programme 3



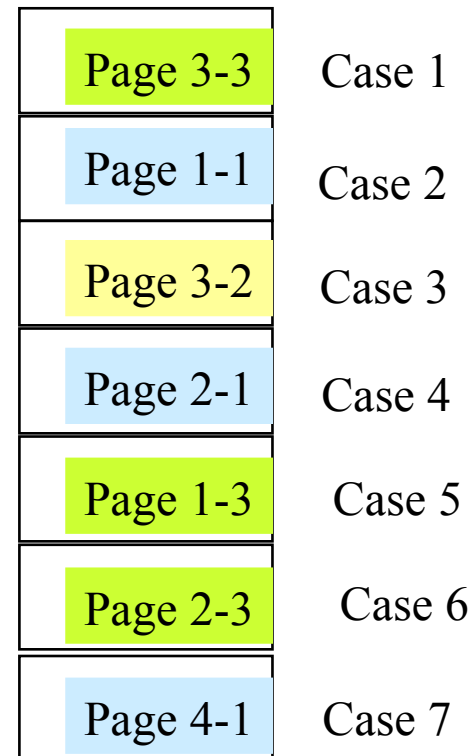
Load D R (P2, d)

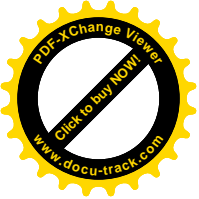


Processus 2 : accès à la page 2

DEFAUT DE PAGE

Mémoire physique

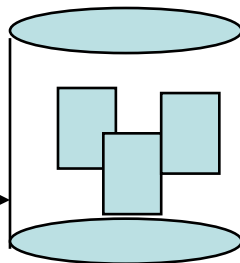




Défaut de page

Adresse logique

| | |
|---|---|
| p | d |
|---|---|



1. Déroulement
E/S disque

| | | |
|---|--|---------------------------------------|
| | | |
| I | | Adresse page disque (zone de swap) |
| | | |

Table des pages

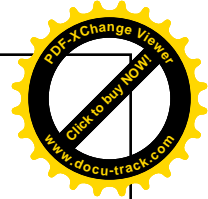
Table du disque

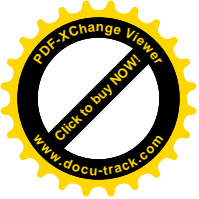
6

TP

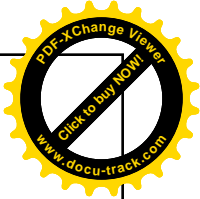
case libre

occupée



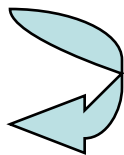


Défaut de page

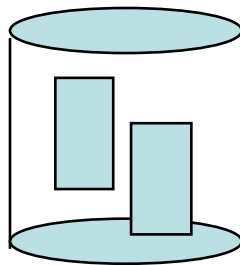


Adresse logique

| | |
|---|---|
| p | d |
|---|---|



4. Reprise instruction



2 Chargement de la page

6

case libre

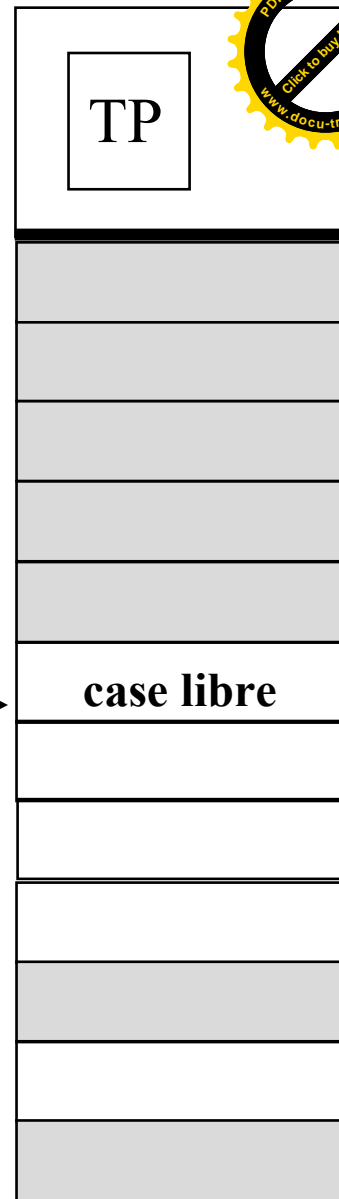
3. Mise à jour table des pages

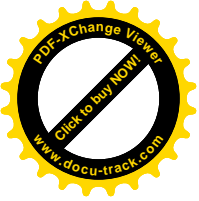
p

| | |
|---|---|
| | |
| v | 6 |
| | |

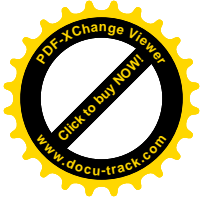
Table des pages

occupée

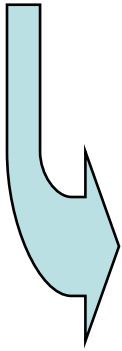




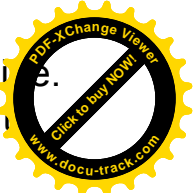
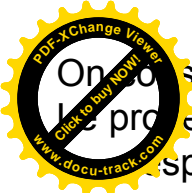
Chargement de page



- Lors d'un défaut de page, la page manquante est chargée dans une case libre
 - ☞ la totalité des cases de la mémoire centrale peuvent être occupées



- le système d'exploitation utilise un algorithme pour choisir une case à libérer
 - FIFO (First In, First out) : la page la plus anciennement chargée est libérée
 - LRU (Least Recently Used) : la page la moins récemment accédée est libérée



On considère trois processus PA, PB et PC qui disposent d'un espace d'adressage segmenté et paginé.
Le processus PA dispose d'un espace d'adressage composé de 2 segments S1A et S2A, comportant respectivement 4 pages et 2 pages.

Le processus PB dispose d'un espace d'adressage composé de 3 segments S1B, S2B et S3B, comportant respectivement 3 pages, 2 pages et 2 pages.

Le processus PC dispose d'un espace d'adressage composé de 1 segment S1C, comportant respectivement 5 pages.

La mémoire centrale est composée de 20 cases numérotées de 1 à 20. Chaque case a une capacité de 1024 octets. Lors d'un défaut de pages, la page manquante est chargée **dans la case libre de plus grand numéro.**

A l'instant t , l'allocation des espaces d'adressage est la suivante :

Pour le processus PA, seules les pages P1, P3 et P4 du segment S1A sont chargées en mémoire centrale respectivement dans les cases 10, 12 et 7 ; seule la page P2 du segment S2A est chargée en mémoire centrale dans la case 5 ;

Pour le processus PB, seules les pages P1 et P2 du segment S1B sont chargées en mémoire centrale respectivement dans les cases 6 et 4 ; seule la page P1 du segment S2B est chargée en mémoire centrale dans la case 20 ; aucune page du segment S3B n'est en mémoire centrale.

Pour le processus PC, seules les pages P1, P2 et P5 sont chargées en mémoire centrale respectivement dans les cases 13, 14 et 8.

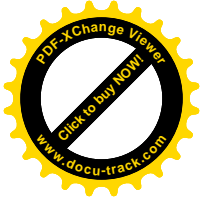
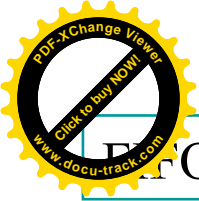
Question 1

Représentez sur un schéma les structures de données (tables des segments, tables des pages et mémoire centrale) correspondant à l'allocation décrite.

Question 2

Le processus PA accède à l'adresse linéaire 1 804 dans son espace d'adressage. Donnez l'adresse logique (virtuelle) puis l'adresse physique correspondante.

Le processus PB accède à l'adresse linéaire 5 512 dans son espace d'adressage. Donnez l'adresse logique (virtuelle) puis l'adresse physique correspondante.

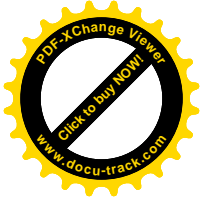
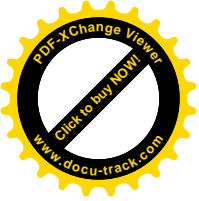


LRU : la plus anciennement chargée

| | | | | | | | | | |
|-----------|----------|----------|----------|----------|----------|----------|----------|---|----------|
| référence | 0 | 1 | 4 | 2 | 0 | 1 | 3 | 0 | 4 |
| défauts | * | * | * | * | * | * | * | | * |
| | 0 | 0 | 0 | 2 | 2 | 2 | 3 | 3 | 3 |
| | | 1 | 1 | 1 | 0 | 0 | 0 | 0 | 4 |
| | | | 4 | 4 | 4 | 1 | 1 | 1 | 1 |

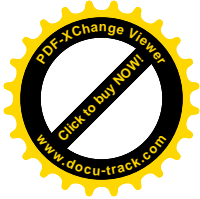
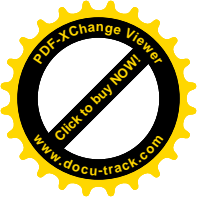
LRU : la moins récemment accédée

| | | | | | | | | | |
|-----------|---|----------|----------|----------|----------|----------|----------|---|----------|
| référence | 0 | 1 | 4 | 2 | 0 | 1 | 3 | 0 | 4 |
| défauts | * | * | * | * | * | * | * | | * |
| | 0 | 0 | 0 | 2 | 2 | 2 | 3 | 3 | 3 |
| | | 1 | 1 | 1 | 0 | 0 | 0 | 0 | 0 |
| | | | 4 | 4 | 4 | 1 | 1 | 1 | 4 |



6. Système de gestion de fichiers

(SGF Linux)



Système de gestion de fichiers

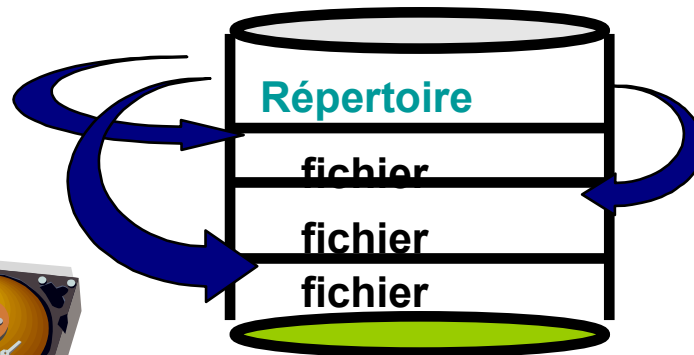
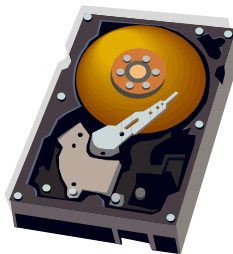
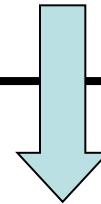


Données

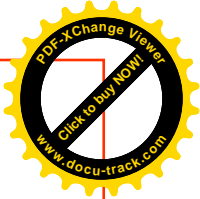
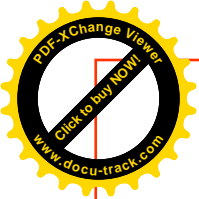


enregistrement

Fichier logique organisé selon un mode

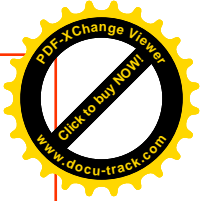
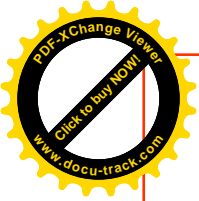


Fichier physique
Descripteur +
Ensemble de blocs
alloués
selon une méthode
données



Fichier Linux

- Identifié par un nom, sans structure logique (suite d'octets)
- La méthode d'allocation mise en œuvre est de type allocation indexée.
- Un fichier Linux est composé d'un descripteur appelé « **inode** » et de blocs physiques, qui sont soit des blocs d'index, soit des blocs de données. Les blocs de données sont alloués au fur et à mesure de l'extension du fichier.
- Un bloc est identifié par un numéro codé sur 4 octets. La taille d'un bloc est un multiple de la taille d'un secteur (512 octets)



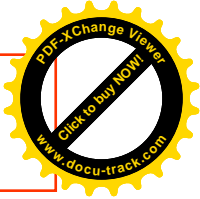
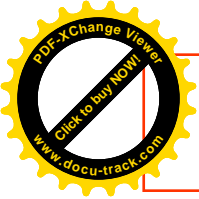
Fichier Linux : inode

- Structure stockée sur le disque, allouée à la création du fichier et repérée par un numéro
- Contient les attributs du fichier :
 - Nom
 - Type : fichiers normaux, répertoires, *périphériques*, *tubes nommés*, *sockets*
 - Droits d'accès
 - Heures diverses
 - Taille du fichier en octets
 - Table des adresses des blocs de données

un i-nœud 

```
dupont
etudiants
ordinaire
rwxr--r-x
23 nov 1999 14:25
22 nov 1999 12:54
23 nov 1999 14:15
5412 octets
table d'adresses des blocs de données
```

- propriétaire
- groupe
- type du fichier
- droits d'accès
- date dernier accès
- date fichier modifié
- date i-nœud modifié
- taille
- adresses données



Fichier Linux : structure

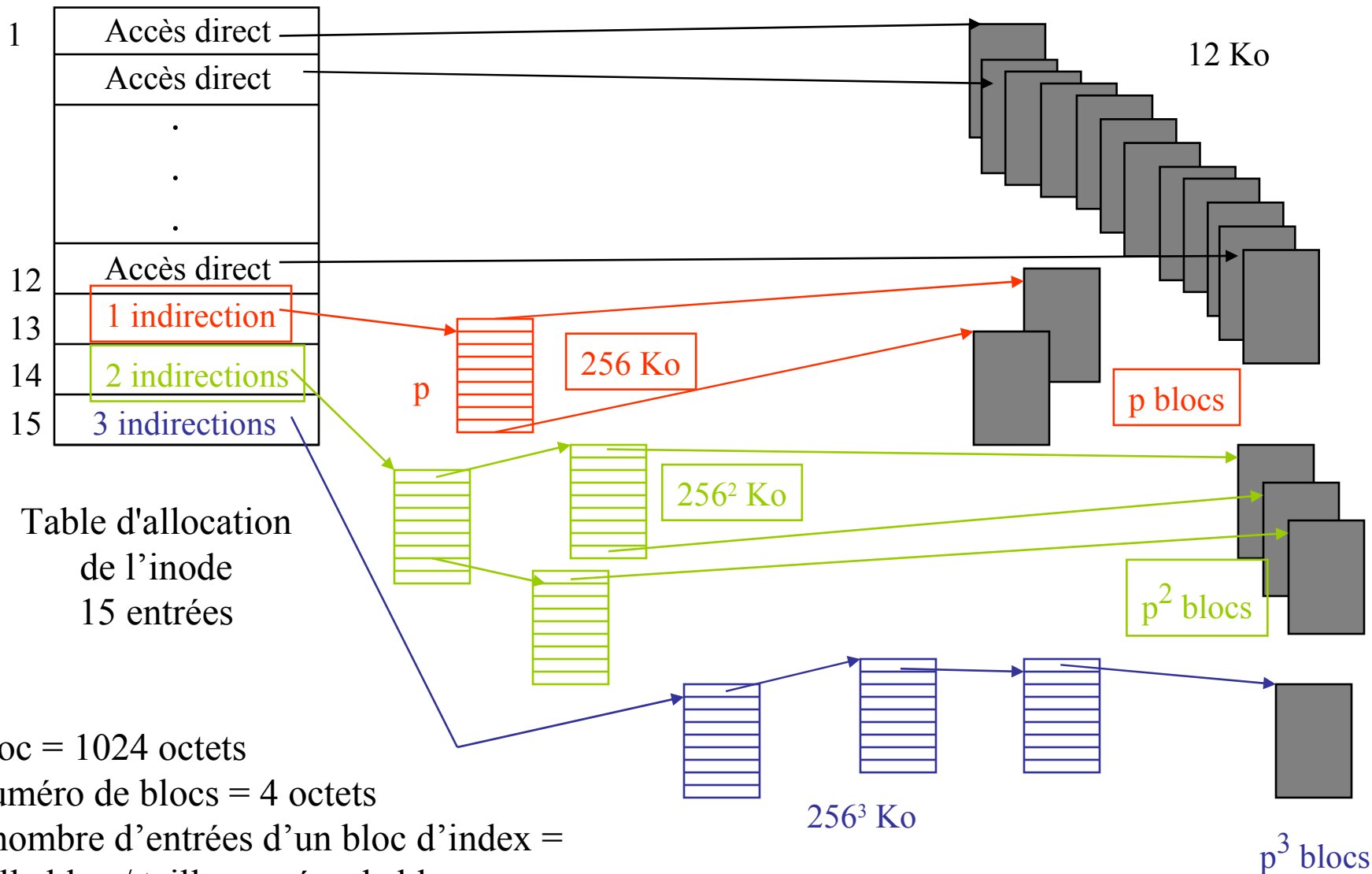


Table d'allocation
de l'inode
15 entrées

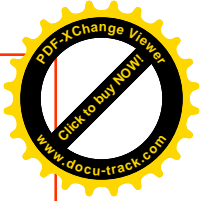
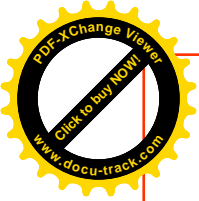
Bloc = 1024 octets

Numéro de blocs = 4 octets

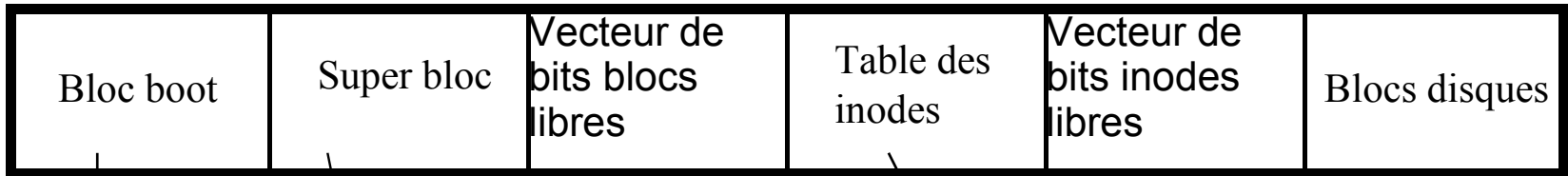
p nombre d'entrées d'un bloc d'index =
taille bloc / taille numéro de bloc

256^3 Ko

p^3 blocs

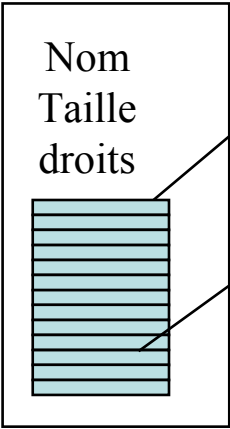


Partition Linux : structure

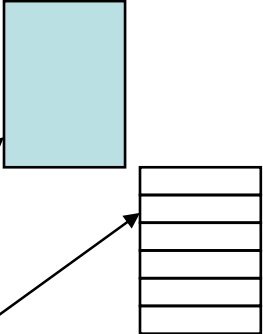


1er secteur
contient l'amorçage
du SE
et description de la
partition

Nom de la partition
Taille de la partition
Taille d'un bloc
Nombre d'inodes
Nombre d'inodes libres
Nombre de blocs libres

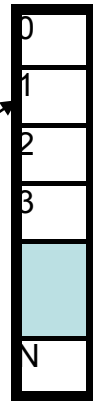
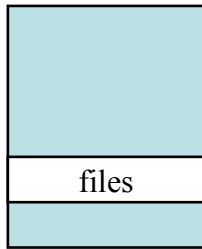


inode



Structure de gestion des fichiers dans un processus

TASK_STRUCT 1



TASK_STRUCT 2

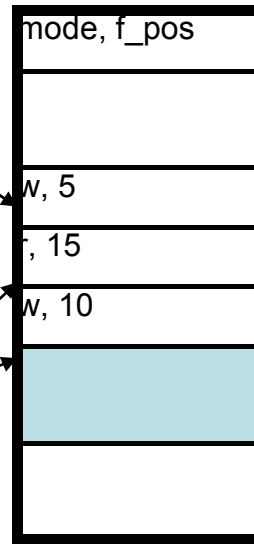
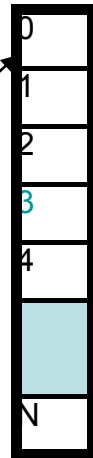
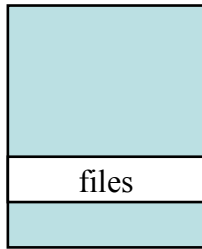


Table des fichiers ouverts
Mode : lecteur, écriture...

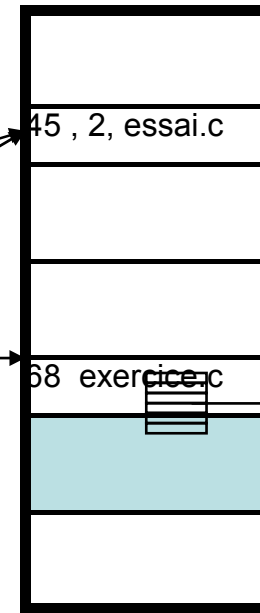


Table des inodes mémoires
f_count : nombre de référence au même fichier

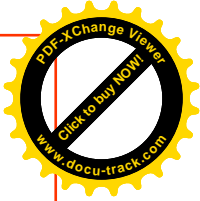
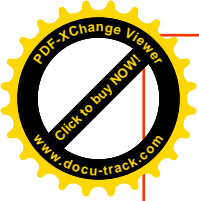


Table des fichiers ouverts
Du processus

f_pos : pointeur de fichier ; octet courant

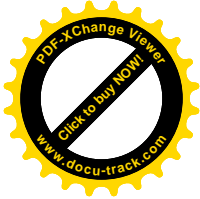
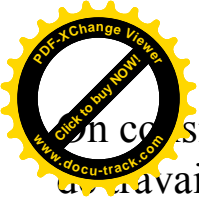
```
fp = open (« /home/delacroix/exercices.c », « w »)  
fp = 3
```

| | | | | | |
|----|---|----|----|----|-------------|
| 17 | . | 34 | .. | 68 | exercice .c |
|----|---|----|----|----|-------------|



Lecture d'un fichier : le buffer cache
while(read (fd, &un_eleve, sizeof(un_eleve)) > 0);

- Le système maintient une liste de tampons mémoire qui joue le rôle de cache pour les blocs du disque et permet de réduire les entrées/sorties.
- La taille d'un tampon est égale à la taille d'un bloc disque. Il est identifié par un numéro de bloc physique et numéro de périphérique.
- Lorsque le système doit lire un bloc depuis le disque :
 - Il cherche d'abord si le bloc est déjà présent dans la liste des tampons mémoire
 - Si non, il prend un tampon libre et copie le bloc disque dans le tampon.
 - Si tous les tampons sont occupés, il libère un tampon en choisissant le moins récemment accédé.



On considère un système Linux/Unix. Chaque utilisateur dispose d'un compte et d'un répertoire de travail qui constitue le répertoire dans lequel il peut stocker ses fichiers.

L'utilisateur delacroi qui appartient au groupe des enseignants en informatique ensinf exécute la commande `ls -l` qui permet d'afficher l'ensemble des fichiers de son répertoire.

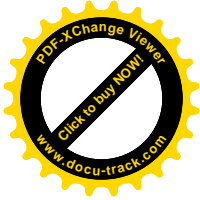
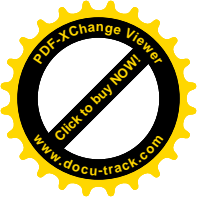
```
lmi20: # ls -l
-rwxrw-r-- 1 delacroi  ensinf 71680 Mar 25 19:28 exemple3
-rw-rw-r-- 1 delacroi  ensinf 591 Mar 25 19:24 exemple3.txt
-rw-r--r-- 1 delacroi  ensinf 590 Mar 25 19:24 exemple3.txt~
drwxr-xr-x 2 delacroi  ensinf 4096 Apr 5 19:27 exercices
```

A- Expliciter quels sont les droits associés au fichier `exemple3` pour les différents utilisateurs de la machine.

B- L'utilisateur delacroi exécute la commande suivante : `lmi20: # chmod a+w exemple3`
Que se passe-t-il ? Quels sont les droits associés au fichier `exemple3`.

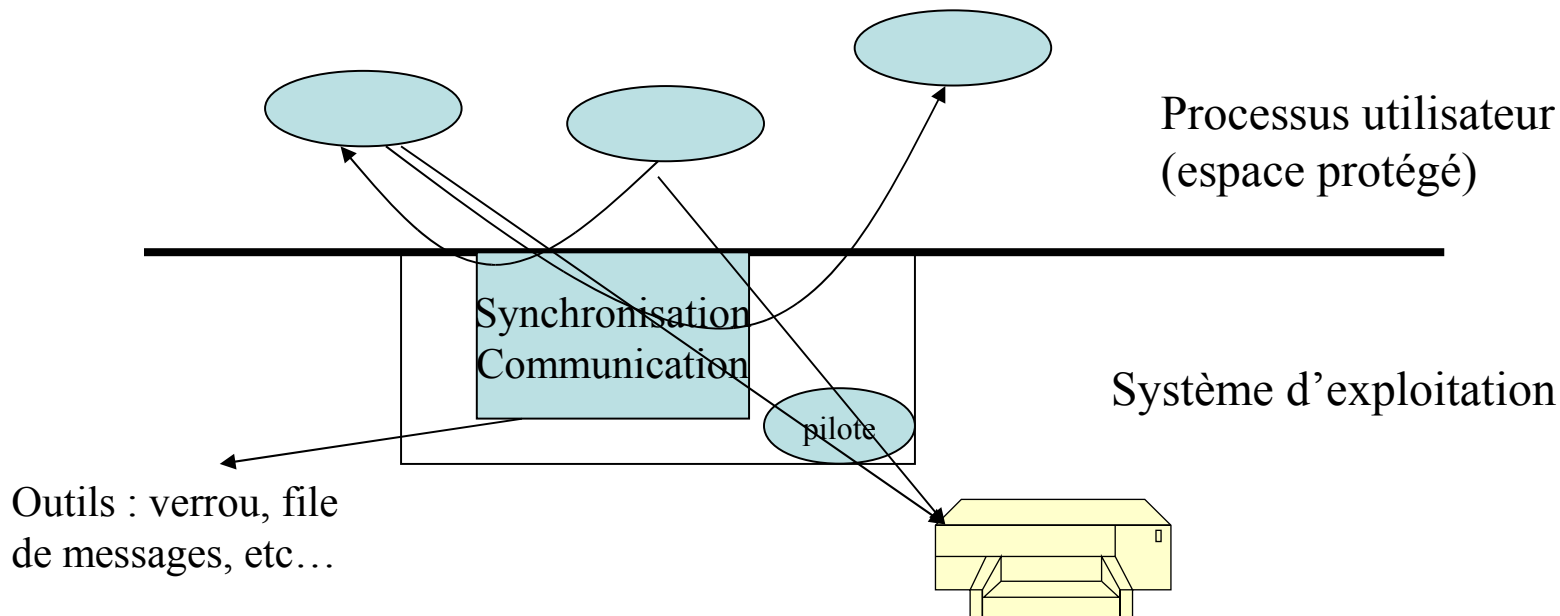
C- Le fichier `exemple3` a une taille de 72704 octets. Les blocs de données du système de gestion de fichiers ont une taille de 512 octets. Un numéro de bloc occupe 4 octets.

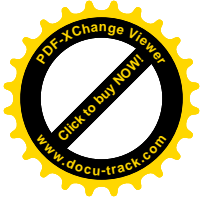
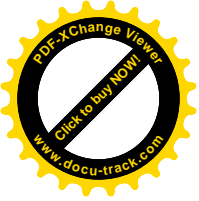
- Combien de blocs de données comporte le fichier ? (142)
- Quel taille d'index ? Combien de blocs d'index sont nécessaires ? (128 – 3)
- Combien d'accès disque sont nécessaires pour lire de façon séquentielle ce fichier, sachant que le système de gestion de fichiers maintient un cache des blocs disque les plus récemment lus ? $12 + 1 + 128 + 2 + 2$



Synchronisation entre processus

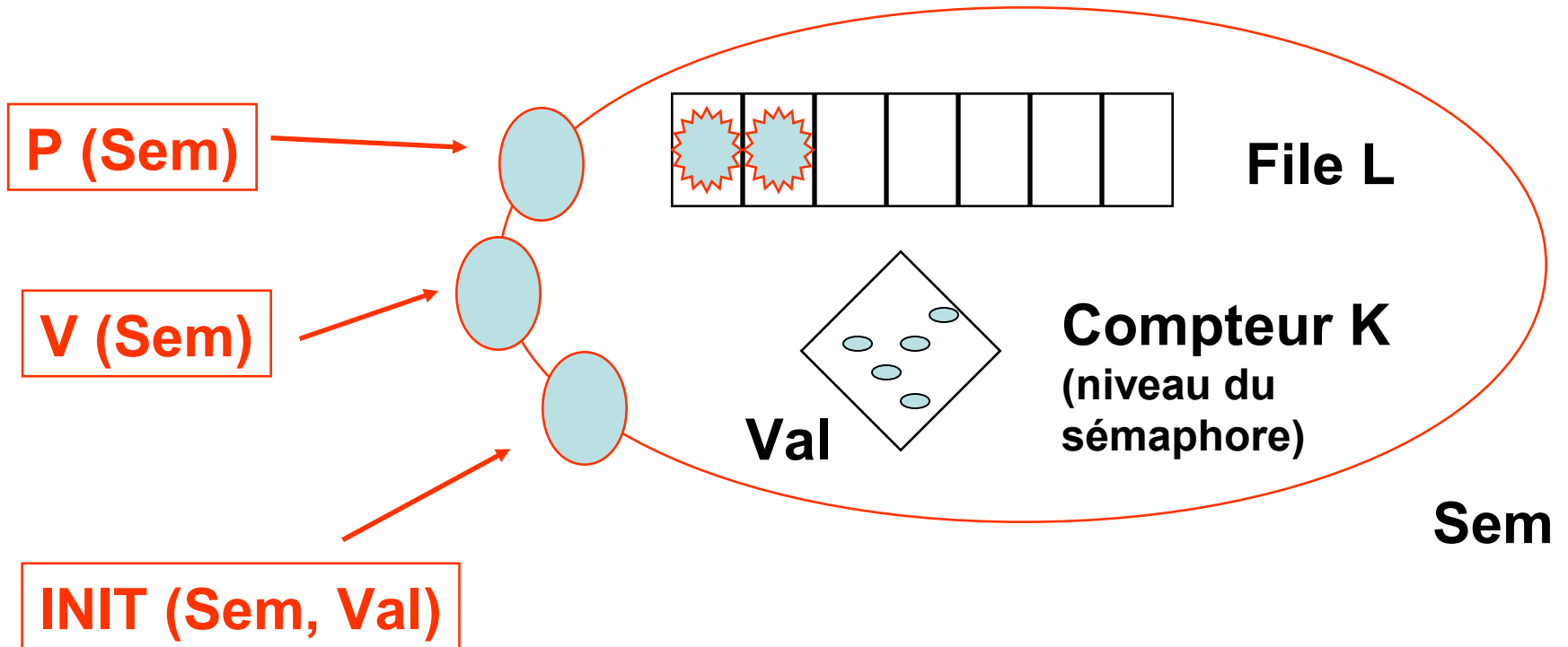
Principes : Exclusion mutuelle et interblocage
Communication entre processus



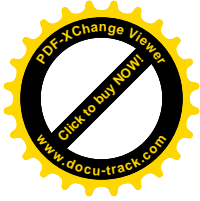
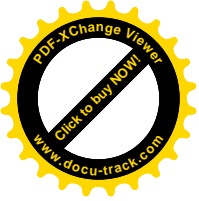


Les sémaphores

- Structure



Opérations indivisibles



Les sémaphores

- Opération Init (Sem, Val)

Init (Sem, Val)

début

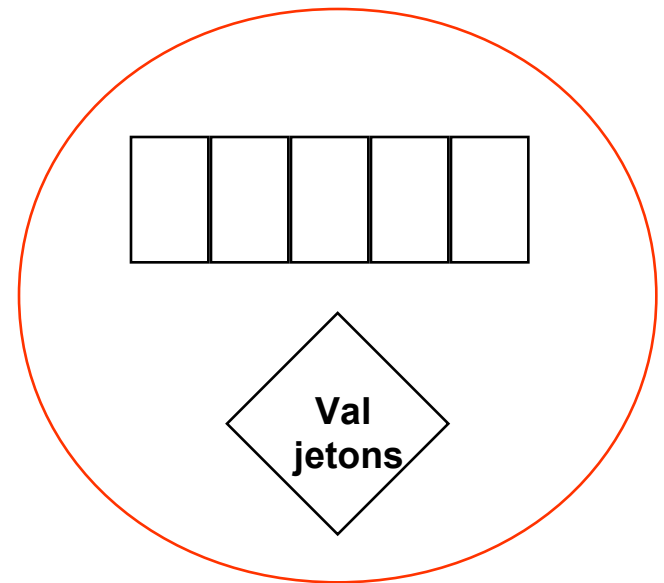
masquer_it

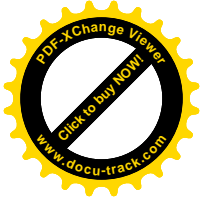
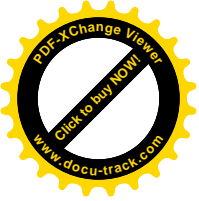
Sem. K := Val jetons;

Sem. L := \emptyset

demasquer_it

fin





Les sémaphores

• Opération P (Sem)

P (Sem)

Début

Masquer_IT

Si $Sem.K > 0$

alors

$Sem.K := Sem.K - 1;$

sinon

ajouter ce processus à

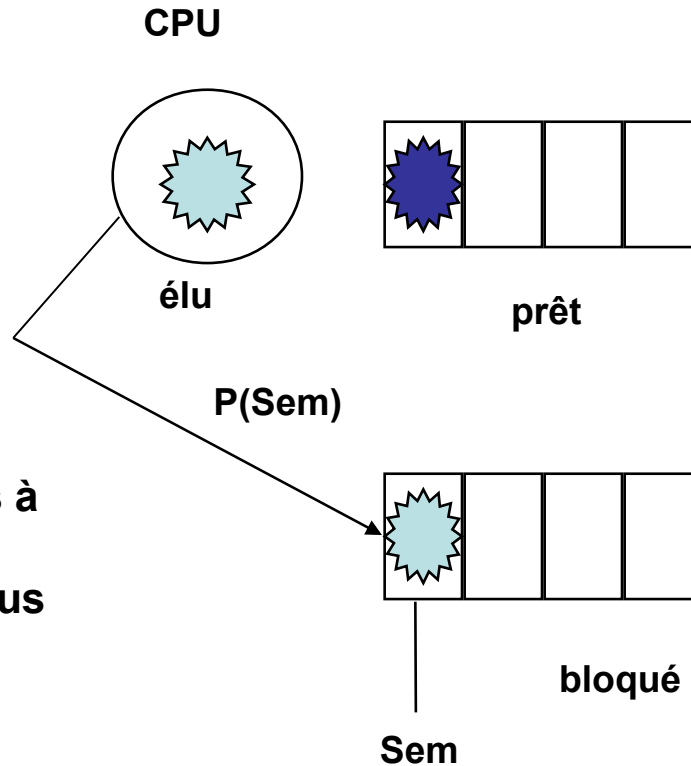
Sem.L

endormir ce processus

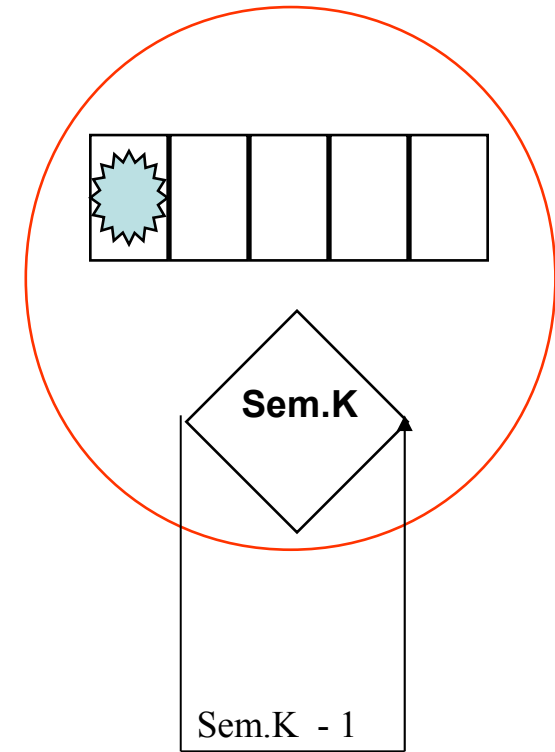
fsi

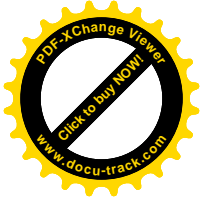
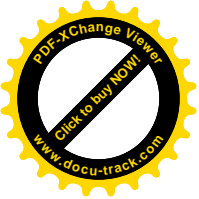
Démasquer_IT

fin



Endormissement





Les sémaphores

• Opération V (Sem)

V (Sem)

début

$Sem.K := Sem.K + 1;$

Si il y a des processus endormis sur Sem

alors

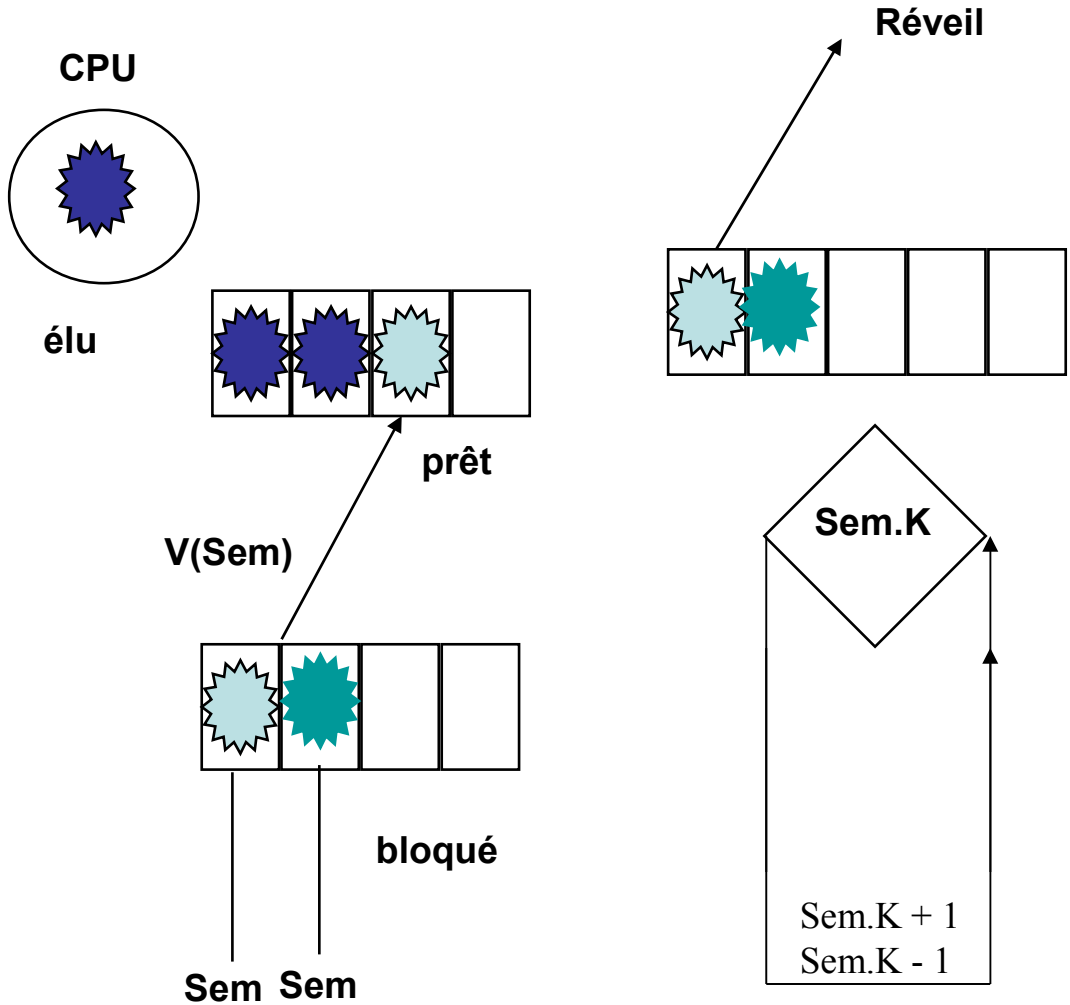
sortir un processus de Sem.L

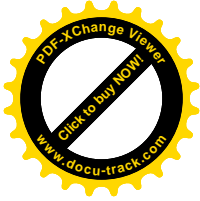
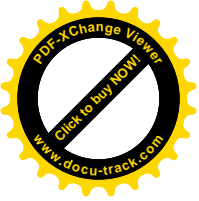
$Sem.K := Sem.K - 1;$

réveiller ce processus

fsi

fin





Section critique avec sémaphore

1 seul processus en section critique → Sémaphore Mutex initialisé à 1

P (Mutex)

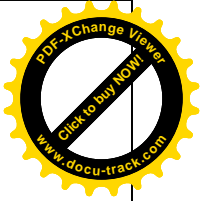
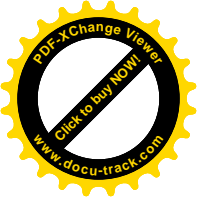
Entrée section_critique



Section Critique
Utilisation ressource critique
à un seul point d'accès

V (Mutex)

Sortie section_critique



Mutex

$K = 1$

Client 1

Demande Réserveation

$P(\text{Mutex})$ $K > 0 \rightarrow P$ passant

$\text{Nb_Place} > 0 = 1$

$\text{Nb_Place} = \text{Nb_Place} - 1$

$V(\text{Mutex}) \rightarrow V$ réveille Client2

Client 2

Demande Réserveation

$P(\text{Mutex}) \rightarrow K = 0$ P bloquant

Nb_Place non accessible

$\text{Nb_Place} = 0$

Réserveation :

$P(\text{Mutex})$

Si $\text{nb_place} > 0$

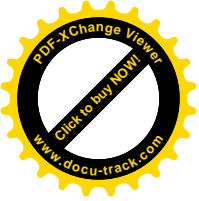
alors

Réserver une place

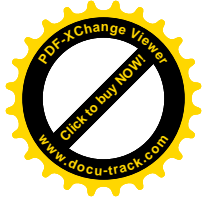
$\text{nb_place} = \text{nb_place} - 1$

fsi

$V(\text{Mutex})$



Interblocage



- **Interblocage**

Ensemble de n processus attendant chacun une ressource déjà possédée que par un autre processus de l'ensemble

**R1 et R2 à
un seul point
d'accès
R1, R2 libre**

Processus PA

Verrouiller(R1)

Verrouiller(R2)

Utiliser (R1,R2)

Déverrouiller (R1)

Déverrouiller (R2)

Processus PB

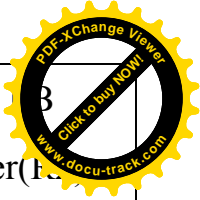
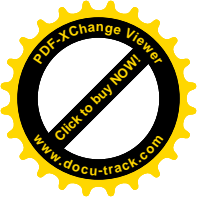
Verrouiller(R2)

Verrouiller(R1)

Utiliser (R1,R2)

Déverrouiller (R1)

Déverrouiller (R2)



Interblocage

| | |
|-----------------|-----------------|
| Processus PA | Processus PB |
| Verrouiller(R1) | Verrouiller(R1) |
| Verrouiller(R2) | Verrouiller(R1) |

Verrouiller(R1)
R1 libre, allouée à PA

Verrouiller(R2)
R2 libre, allouée à PB

Verrouiller(R1)
R1 allouée, PB bloqué

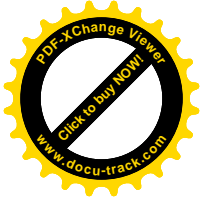
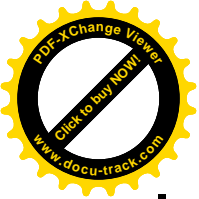
Verrouiller(R2)
R2 allouée, PA bloqué

PA attend PB qui attend PA

Utiliser (R1,R2)
Déverrouiller (R1)
Déverrouiller (R2)

Utiliser (R1,R2)
Déverrouiller (R1)
Déverrouiller (R2)

👉 **Aucun processus ne peut poursuivre son exécution**



Politiques de prévention

- Imposer un ordre total sur l'allocation des ressources : tout processus doit demander l'accès aux ressources selon un ordre préétabli :
- Par exemple : R1 avant R2

Verrouiller(R1)
Verrouiller(R2)

Utiliser (R1,R2)

Déverrouiller (R1)
Déverrouiller (R2)

Verrouiller(R2)
Verrouiller(R1)

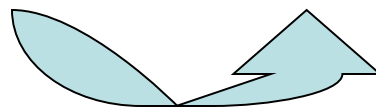
Utiliser (R1,R2)

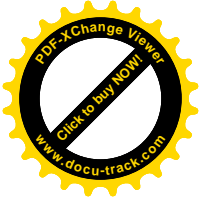
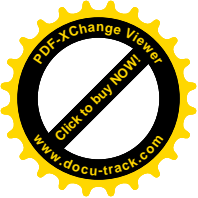
Déverrouiller (R1)
Déverrouiller (R2)

Verrouiller(R1)
Verrouiller(R2)

Utiliser (R1,R2)

Déverrouiller (R1)
Déverrouiller (R2)





Exercice 1

On considère quatre processus P1, P2, P3 et P4 dont les caractéristiques sont les suivantes :

| | Temps d'exécution | priorité (plus petite valeur = plus grande priorité) |
|----|-------------------|--|
| P1 | 8 unités | 3 |
| P2 | 6 unités | 4 |
| P3 | 12 unités | 1 |
| P4 | 4 unités | 2 |

Question 1

Les quatre processus sont présents à l'instant $t = 0$ dans la file des processus prêts dans l'ordre donné par la liste (P1 est la tête de liste). L'ordonnancement est en FIFO. Donnez l'ordre d'exécution des processus et le temps de réponse de chaque processus.

Question 2

Les quatre processus sont présents à l'instant $t = 0$ dans la file des processus prêts dans l'ordre donné par les priorités. L'ordonnancement est par priorité. Donnez l'ordre d'exécution des processus et le temps de réponse de chaque processus.

Question 3

Les quatre processus sont présents à l'instant $t = 0$ dans la file des processus prêts dans l'ordre donné par la liste (P1 est la tête de liste). L'ordonnancement est en tourniquet avec un quantum Q égal à 4 unités. Donnez l'ordre d'exécution des processus et le temps de réponse de chaque processus.

Exercice 2

On considère quatre processus P1, P2, P3, P4 dont les caractéristiques sont les suivantes :

| | Date d'arrivée | Temps d'exécution | priorité (plus petite valeur = plus grande priorité) |
|----|----------------|-------------------|--|
| P1 | 0 | 9 unités | 2 |
| P2 | 3 | 5 unités | 1 |
| P3 | 4 | 7 unités | 3 |
| P4 | 10 | 4 unités | 1 |

Question 1

Représentez l'exécution des processus en supposant un ordonnancement par priorités **non** préemptives. Donnez le temps de réponse de chaque processus.

Question 2

Représentez l'exécution des processus en supposant un ordonnancement par priorités préemptives. Donnez le temps de réponse de chaque processus.